

# TYMOOV Solar

5 SO / 10 SO / 15 SO / 20 SO

<b>FR</b>	Gamme de moteurs tubulaires radio à alimentation solaire .....	2
<b>EN</b>	Range of solar-powered wireless tubular motors.....	24
<b>DE</b>	Produktreihe der Funk-Rohrmotoren mit Solarstromversorgung.....	46
<b>ES</b>	Gama de motores tubulares radio alimentados con energía solar .....	68
<b>NL</b>	Gamma radio buismotoren op zonne-energie .....	68
<b>PL</b>	Gama radiowych silników rurowych zasilanych energią słoneczną .....	68



## Recommandations

**Cette notice s'adresse à des professionnels de la fermeture ou électriciens assurant l'installation, la maintenance ou le démontage du volet roulant.**

### **MISE EN GARDE : Instructions importantes de sécurité**

Une installation incorrecte peut conduire à des blessures graves. Suivez toutes les instructions et conservez cette notice d'installation.

- Les motorisations TYMOOV xSO sont destinées et conçues exclusivement pour la mise en fonctionnement de volets roulants. Pour toute autre utilisation, vous devez faire appel à notre service technique.
- Vérifiez que les volets roulants à énergie solaire, répondent aux conditions de la rubrique « Energie renouvelable » dans le contrat assurance habitation.
- Le diamètre minimal du tube d'enroulement est de 47 mm intérieur, mais le tube doit être choisi en fonction du poids et de la longueur du tablier. Consultez les abaques des fabricants de tubes.
- Ne pas faire fonctionner le volet roulant si des personnes ou des objets se trouvent dans la zone de mouvement.
- Les pièces en mouvement du moteur, installées à une hauteur inférieure à 2,5 mètres, doivent être protégées.
- Avant d'installer la motorisation, enlevez toutes les cordes inutiles et mettez hors service tout équipement qui n'est pas nécessaire au fonctionnement du moteur.
- ATTENTION : Ne pas faire fonctionner ou couper l'alimentation des volets lorsque des travaux d'entretien ou de nettoyage sur l'installation ou à proximité immédiate sont effectués (exemple : nettoyage de vitres). Coupez également l'alimentation durant la maintenance et lors du remplacement des pièces.
- Surveillez le volet lorsqu'il est en mouvement et éloignez les personnes jusqu'à ce qu'il soit complètement fermé.
- Ne pas laisser les enfants jouer avec les dispositifs de commande fixes. Mettre les dispositifs de télécommande hors de portée des enfants.
- Cet appareil peut être utilisé par des enfants âgés d'au moins 8 ans et par des personnes ayant des capacités physiques, sensorielles ou mentales réduites ou dénuées d'expérience ou de connaissance,

s'ils (si elles) sont correctement surveillé(e)s ou si des instructions relatives à l'utilisation de l'appareil en toute sécurité leur ont été données et si les risques encourus ont été appréhendés.

Les enfants ne doivent pas jouer avec l'appareil. Le nettoyage et l'entretien par l'utilisateur ne doivent pas être effectués par des enfants sans surveillance.

- L'organe de manœuvre d'un interrupteur sans verrouillage doit être en vue directe de la partie entraînée, mais éloigné des parties mobiles. Il doit être installé à une hauteur minimale de 1,5 m et ne doit pas être accessible au public.
- Les dispositifs de commandes fixes doivent être installés visiblement.
- Lors de l'utilisation d'un interrupteur sans verrouillage, s'assurer que toutes les autres personnes présentes se tiennent à distance;
- Vérifier fréquemment l'installation pour déceler tout mauvais équilibrage ou tous signes d'usure ou de détérioration des câbles et des ressorts.
- Ne pas utiliser l'appareil si une réparation ou un réglage est nécessaire.

### **Éléments préliminaires**

- Les moteurs TYMOOV xSO sont des moteurs avec récepteurs radio 868 MHz - X3D. Ils sont compatibles uniquement avec les télécommandes de la gamme DELTA DORE X3D : TYXIA 1701, TYXIA 2331 et TYXIA 1716.
  - Il convient d'utiliser des lames de volets roulants suffisamment rigides.
  - Lorsque le volet roulant est fermé, le tablier ne doit pas dépasser les coulisses de plus d'une lame 1/2 maximum.
  - Les attaches tablier ou verrous automatiques utilisés sur le volet doivent respecter les préconisations d'utilisation de leur fabricants
- Les couples maxi, rotor bloqué, pour les moteurs  
 TYMOOV 5 SO ou 10 SO sont : 5 Nm : 7Nm / 10 Nm : 12Nm.  
 TYMOOV 15 SO sont : 15Nm : 18 Nm  
 TYMOOV 20 SO sont : 20 Nm : 24 Nm
- Les modèles ne supportant pas ces couples ne peuvent être montés. Il est impératif d'ajuster le nombre de verrous en fonction du modèle et du nombre de maillons.

## Recommandations

- Dans le cas d'une utilisation avec des butées hautes, utilisez de préférence des systèmes intégrés aux coulisses.
- Attention à la rigidité du coffre avec les systèmes de butée sur les lames de volet.
- Il est impératif de connecter le moteur TYMOOV Solaire avec le panneau solaire et la batterie DELTA DORE. Utiliser un autre panneau peut générer des défauts de fonctionnement.
- Les moteurs TYMOOV xSO vérifient toutes les 100 manœuvres les butées physiques ainsi, le moteur compense automatiquement les variations de tabliers.
- La garantie de bon fonctionnement du moteur est assurée si le moteur est installé et utilisé selon les préconisations suivantes. Il faut que les éléments périphériques tels que tube d'enroulement, supports, visserie etc.. soient bien choisis et assemblés selon toutes les règles de l'art. Les caractéristiques de la partie entraînée doivent être compatibles avec la charge et la durée de fonctionnement assignées.
- Niveau de pression sonore pondéré A :  $L_pA \leq 70$  dB(A).
- Les câbles traversant une paroi métallique doivent être protégés et isolés par un manchon ou un fourreau.  
Le câble du TYMOOV xSO est démontable.
- Si le câble d'alimentation est endommagé, il doit être remplacé par le fabricant, ou service après vente ou des personnes de qualifications similaire afin d'éviter un danger.
- Le choix du moteur doit être fait en fonction des exigences du produit porteur. Reportez vous à nos abaques pour le choix du moteur en fonction des volets. Une plaque signalétique sur le moteur indique le couple nominal et la durée de fonctionnement.
- Les moteurs tubulaires TYMOOV xSO sont conçus pour fonctionner par usage intermittent (10 minutes de fonctionnement continu). Ils disposent d'une protection électronique qui empêche une surchauffe.
- En cas de tentative de soulèvement du volet (exemple : test de l'anti-intrusion), le moteur redescendra le tablier. Attention, cela peut pincer les doigts.



# DECLARATION UE DE CONFORMITE EU DECLARATION OF CONFORMITY

Document original en langue Française / Language English is a translation of the original language version

Code produit DELTA DORE (DELTA DORE product code)	Nom commercial (commercial name)
4390027	TYMOOV 5 SO

Motivation de volets roulants (Motor of roller shutter)

Fabricant : DELTA DORE S.A. / Manufacturer: DELTA DORE S.A.  
 35270 Bonnemain France / 35270 Bonnemain France  
 Tel: +33 2 99 73 45 17 / info.techniques@deltadore.com

Par la présente, DELTA DORE déclare sous sa seule responsabilité que le produit ci-dessus est en conformité avec la législation d'harmonisation de l'Union Européenne :  
 Hereby, DELTA DORE declares under its sole responsibility that the above device is in conformity with the relevant Union harmonisation legislation:

Directive des Équipements Radioélectriques 2014/53/UE / Directive Machinery 2006/42/CE / Directive RoHS 2011/65/CE	Radio Equipment Directive (RED) 2014/53/UE / Machinery Directive (MD) 2006/42/CE / RoHS directive 2011/65/CE

Les normes harmonisées suivantes ont été appliquées :  
 The following harmonised standards have been applied:

RED 2014/53/UE Article 3.1a & MD 2006/42/CE	Sécurité (Safety)	IEC 60335-1:2010 + A1: 2013 + A2: 2016 EN 60335-2-97:2016 A1: 2019 EN 60335-1:2012 + AC:2014 + A1: 2014 + A13: 2017 + A1: 2019 + A2: 2019 + A14: 2019 + A15: 2021 EN 60335-2-97: 2006 + A11: 2008 + A2: 2010 + A12: 2016 EN 62233-2008
	Santé (Health) / EMF	EN 62233-2008
	Compatibilité électromagnétique / Electromagnetic compatibility	EN 301 489-1 V22.3 (2019-11) EN 301 489-3 V23.2 (2020-01) EN IEC 55014-1: 2021 EN IEC 55014-2: 2021
	Spectre radioélectrique / Radio spectrum	EN 300 220-1 V3.1.1 (2017-02) EN 300 220-2 V3.1.1 (2017-02)
	Restriction des substances dangereuses / Restriction of hazardous substances	EN 50581: 2012

La personne autorisée à constituer le dossier technique est (the person authorised to compile the technical file is):  
 Denis BELLANGER, Le Vieux Chêne 35270 Bonnemain - FRANCE.

Signé pour et au nom de (Signed for and on behalf of) : DELTA DORE  
 Lieu (Place) : Bonnemain (France) / Date d'émission (Date of issue - dd/mm/yyyy) : 25/10/2023  
 Nom (Name) : Denis BELLANGER / Fonction (Function) : Directeur Qualité Produits et Solutions (Products and Solutions Quality Director)  
 Signature (Signature):



# DECLARATION UE DE CONFORMITE EU DECLARATION OF CONFORMITY

Document original en langue Française / Language English is a translation of the original language version

Code produit DELTA DORE (DELTA DORE product code)	Nom commercial (commercial name)
4390025	TYMOOV 10 SO

Motivation de volets roulants (Motor of roller shutter)

Fabricant : DELTA DORE S.A. / Manufacturer: DELTA DORE S.A.  
 35270 Bonnemain France / 35270 Bonnemain France  
 Tel: +33 2 99 73 45 17 / info.techniques@deltadore.com

Par la présente, DELTA DORE déclare sous sa seule responsabilité que le produit ci-dessus est en conformité avec la législation d'harmonisation de l'Union Européenne :  
 Hereby, DELTA DORE declares under its sole responsibility that the above device is in conformity with the relevant Union harmonisation legislation:

Directive des Équipements Radioélectriques 2014/53/UE / Directive Machinery 2006/42/CE / Directive RoHS 2011/65/CE	Radio Equipment Directive (RED) 2014/53/UE / Machinery Directive (MD) 2006/42/CE / RoHS directive 2011/65/CE

Les normes harmonisées suivantes ont été appliquées :  
 The following harmonised standards have been applied:

RED 2014/53/UE Article 3.1a & MD 2006/42/CE	Sécurité (Safety)	IEC 60335-1:2010 + A1: 2013 + A2: 2016 EN 60335-2-97:2016 A1: 2019 EN 60335-1:2012 + AC:2014 + A1: 2014 + A13: 2017 + A1: 2019 + A2: 2019 + A14: 2019 + A15: 2021 EN 60335-2-97: 2006 + A11: 2008 + A2: 2010 + A12: 2016 EN 62233-2008
	Santé (Health) / EMF	EN 62233-2008
	Compatibilité électromagnétique / Electromagnetic compatibility	EN 301 489-1 V22.3 (2019-11) EN 301 489-3 V23.2 (2020-01) EN IEC 55014-1: 2021 EN IEC 55014-2: 2021
	Spectre radioélectrique / Radio spectrum	EN 300 220-1 V3.1.1 (2017-02) EN 300 220-2 V3.1.1 (2017-02)
	Restriction des substances dangereuses / Restriction of hazardous substances	EN 50581: 2012

La personne autorisée à constituer le dossier technique est (the person authorised to compile the technical file is):  
 Denis BELLANGER, Le Vieux Chêne 35270 Bonnemain - FRANCE.

Signé pour et au nom de (Signed for and on behalf of) : DELTA DORE  
 Lieu (Place) : Bonnemain (France) / Date d'émission (Date of issue - dd/mm/yyyy) : 25/10/2023  
 Nom (Name) : Denis BELLANGER / Fonction (Function) : Directeur Qualité Produits et Solutions (Products and Solutions Quality Director)  
 Signature (Signature):



# DECLARATION UE DE CONFORMITE EU DECLARATION OF CONFORMITY

Document original en langue Française / Language English is a translation of the original language version

Code produit DELTA DORE (DELTA DORE product code)	Nom commercial (commercial name)
4390037	TYMOOV 15 SO

Motivation de volets roulants (Motor of roller shutter)

Fabricant : DELTA DORE S.A. / Manufacturer: DELTA DORE S.A.  
 35270 Bonnemain France / 35270 Bonnemain France  
 Tel: +33 2 99 73 45 17 / info.techniques@deltadore.com

Par la présente, DELTA DORE déclare sous sa seule responsabilité que le produit ci-dessus est en conformité avec la législation d'harmonisation de l'Union Européenne :  
 Hereby, DELTA DORE declares under its sole responsibility that the above device is in conformity with the relevant Union harmonisation legislation:

Directive des Équipements Radioélectriques 2014/53/UE / Directive Machinery 2006/42/CE / Directive RoHS 2011/65/CE	Radio Equipment Directive (RED) 2014/53/UE / Machinery Directive (MD) 2006/42/CE / RoHS directive 2011/65/CE

Les normes harmonisées suivantes ont été appliquées :  
 The following harmonised standards have been applied:

RED 2014/53/UE Article 3.1a & MD 2006/42/CE	Sécurité (Safety)	IEC 60335-1:2010 + A1: 2013 + A2: 2016 EN 60335-2-97:2016 A1: 2019 EN 60335-1:2012 + AC:2014 + A1: 2014 + A13: 2017 + A1: 2019 + A2: 2019 + A14: 2019 + A15: 2021 EN 60335-2-97: 2006 + A11: 2008 + A2: 2010 + A12: 2016 EN 62233-2008
	Santé (Health) / EMF	EN 62233-2008
	Compatibilité électromagnétique / Electromagnetic compatibility	EN 301 489-1 V22.3 (2019-11) EN 301 489-3 V23.2 (2020-01) EN IEC 55014-1: 2021 EN IEC 55014-2: 2021
	Spectre radioélectrique / Radio spectrum	EN 300 220-1 V3.1.1 (2017-02) EN 300 220-2 V3.1.1 (2017-02)
	Restriction des substances dangereuses / Restriction of hazardous substances	EN 50581: 2012

La personne autorisée à constituer le dossier technique est (the person authorised to compile the technical file is):  
 Denis BELLANGER, Le Vieux Chêne 35270 Bonnemain - FRANCE.

Signé pour et au nom de (Signed for and on behalf of) : DELTA DORE  
 Lieu (Place) : Bonnemain (France) / Date d'émission (Date of issue - dd/mm/yyyy) : 25/10/2023  
 Nom (Name) : Denis BELLANGER / Fonction (Function) : Directeur Qualité Produits et Solutions (Products and Solutions Quality Director)  
 Signature (Signature):



# DECLARATION UE DE CONFORMITE EU DECLARATION OF CONFORMITY

Document original en langue Française / Language English is a translation of the original language version

Code produit DELTA DORE (DELTA DORE product code)	Nom commercial (commercial name)
4390038	TYMOOV 20 SO

Motivation de volets roulants (Motor of roller shutter)

Fabricant : DELTA DORE S.A. / Manufacturer: DELTA DORE S.A.  
 35270 Bonnemain France / 35270 Bonnemain France  
 Tel: +33 2 99 73 45 17 / info.techniques@deltadore.com

Par la présente, DELTA DORE déclare sous sa seule responsabilité que le produit ci-dessus est en conformité avec la législation d'harmonisation de l'Union Européenne :  
 Hereby, DELTA DORE declares under its sole responsibility that the above device is in conformity with the relevant Union harmonisation legislation:

Directive des Équipements Radioélectriques 2014/53/UE / Directive Machinery 2006/42/CE / Directive RoHS 2011/65/CE	Radio Equipment Directive (RED) 2014/53/UE / Machinery Directive (MD) 2006/42/CE / RoHS directive 2011/65/CE

Les normes harmonisées suivantes ont été appliquées :  
 The following harmonised standards have been applied:

RED 2014/53/UE Article 3.1a & MD 2006/42/CE	Sécurité (Safety)	IEC 60335-1:2010 + A1: 2013 + A2: 2016 EN 60335-2-97:2016 A1: 2019 EN 60335-1:2012 + AC:2014 + A1: 2014 + A13: 2017 + A1: 2019 + A2: 2019 + A14: 2019 + A15: 2021 EN 60335-2-97: 2006 + A11: 2008 + A2: 2010 + A12: 2016 EN 62233-2008
	Santé (Health) / EMF	EN 62233-2008
	Compatibilité électromagnétique / Electromagnetic compatibility	EN 301 489-1 V22.3 (2019-11) EN 301 489-3 V23.2 (2020-01) EN IEC 55014-1: 2021 EN IEC 55014-2: 2021
	Spectre radioélectrique / Radio spectrum	EN 300 220-1 V3.1.1 (2017-02) EN 300 220-2 V3.1.1 (2017-02)
	Restriction des substances dangereuses / Restriction of hazardous substances	EN 50581: 2012

La personne autorisée à constituer le dossier technique est (the person authorised to compile the technical file is):  
 Denis BELLANGER, Le Vieux Chêne 35270 Bonnemain - FRANCE.

Signé pour et au nom de (Signed for and on behalf of) : DELTA DORE  
 Lieu (Place) : Bonnemain (France) / Date d'émission (Date of issue - dd/mm/yyyy) : 25/10/2023  
 Nom (Name) : Denis BELLANGER / Fonction (Function) : Directeur Qualité Produits et Solutions (Products and Solutions Quality Director)  
 Signature (Signature):



**DELTA DORE - 35270 - BONNEMAIN - France**  
**deltadore@deltadore.com**

**En raison de l'évolution des normes et du matériel, les caractéristiques indiquées par le texte et les images de ce document ne nous engagent qu'après confirmation par nos services.**

# Sommaire


1/ Caractéristiques techniques .....	7
2/ Pose du moteur .....	8
2.1 Montage de la couronne et de la roue.....	8
2.2 Montage dans le tube.....	8
2.3 Position de la tête moteur .....	9
2.4 Montage du moteur sur son support .....	9
3/ Raccordement.....	10
4/ Première mise en service.....	10
4.1 Désactiver le mode transport .....	10
4.2 Associer une première télécommande à un moteur.....	11
4.3 Réglage des butées.....	12
5/ Modifier les butées .....	16
6/ Associer un autre émetteur (Télécommande, Appli Tydom,...)....	16
7/ Associer un détecteur de fumée directement au moteur.....	17
8/ Détection d'obstacle .....	18
8.1 Réglage du type de détection d'obstacle .....	18
8.2 Réglage de la sensibilité de la détection d'obstacle pour la détection Basic (uniquement) .....	18
9/ Effacer une ou plusieurs associations.....	19
9.1 Effacer l'association de la télécommande au moteur .....	19
9.2 Réinitialiser la télécommande .....	19
10/ Positions favorites .....	19
11/ Association avec une centrale d'alarme .....	20
11.1 Associer le moteur radio .....	20
11.2 Définir le mode de fonctionnement du moteur .....	21
12/ Votre télécommande est perdue ou hors d'usage .....	22
13/ Reset usine .....	22
14/ Aide.....	23

# 1/ Caractéristiques techniques

FR

- Alimentation : 12 Vcc  
Les moteurs TYMOOV solaire doivent être utilisés uniquement avec les batteries DELTA DORE fournies avec les moteurs :  
**TYMOOV 5 SO** : Batterie 10S1P 1200 Ni-MH réf. 7011725 (x5), 7011738 (x20)  
**TYMOOV 10 SO - 15 SO** : Batterie 10S1P1 2200 Ni-MH réf. 6357037 (x1), 7011724 (x5) et 7011737 (x20)  
**TYMOOV 20 SO** : 2 batteries 10S1P1 2200 Ni-MH réf. 6357037 (x1), 7011724 (x5) et 7011737 (x20) avec même date code + 1 câble double batterie réf.7011771 (x5).
  - Isolement classe III
- Temps max. de fonctionnement : 10 minutes
- Puissances électriques :  
**TYMOOV 5 SO** : 25 W - **TYMOOV 10 SO** : 40 W  
**TYMOOV 15 SO** : 50 W - **TYMOOV 20 SO** : 60 W
- Fréquence radio X3D : 868,7 MHz à 869,2 MHz
- Puissance radio maximale < 10 mW, récepteur catégorie 2
- Portée radio jusqu'à 300 mètres en champ libre, variable selon les équipements associés (portée pouvant être altérée en fonction des conditions d'installation et de l'environnement électromagnétique)
- Nombre d'émetteurs associés : 16 maximum
- Niveau de pression sonore pondéré A : LpA ≤ 70 dB(A).
- Indice de protection : IP 44
- Température de fonctionnement : -20°C -> +60°C
- Température de stockage :
  - moteur : -30°/+70°C
  - batterie : -20°/+35°C
  - panneau solaire : -20°/+70°C

## Directive européenne 2006/66/CE (pour les produits à piles)


 Le symbole de la poubelle barrée a la signification suivante :

Les piles et les batteries ne doivent pas être jetées dans les ordures ménagères.

Les consommateurs doivent les apporter à un centre de collecte agréé se trouvant soit dans les commerces, chez les distributeurs ou dans les communes.

Les piles et batteries contiennent des matières toxiques et des métaux lourds qui peuvent nuire à l'environnement et à la santé.

Les piles et batteries usagées peuvent être recyclées ; elles contiennent de précieux matériaux tels que du fer, du zinc, du manganèse ou du nickel.

 **ATTENTION**, pour les produits alimentés par des piles/batteries : risque d'incendie ou d'explosion, si les piles d'origine sont remplacées par des piles de type ou de format incorrect (exemples : Alcalines > Lithium; AA(LR6) > AAA(LR03)).

Ne pas mettre au rebut une batterie dans un feu ou dans un four chaud, ne pas écraser, ne pas couper la batterie au risque de provoquer une explosion.

Ne pas maintenir la batterie dans un environnement à très haute température ou la soumettre à une pression de l'air extrêmement faible ce qui pourrait provoquer une explosion ou la fuite de liquide ou de gaz inflammables.

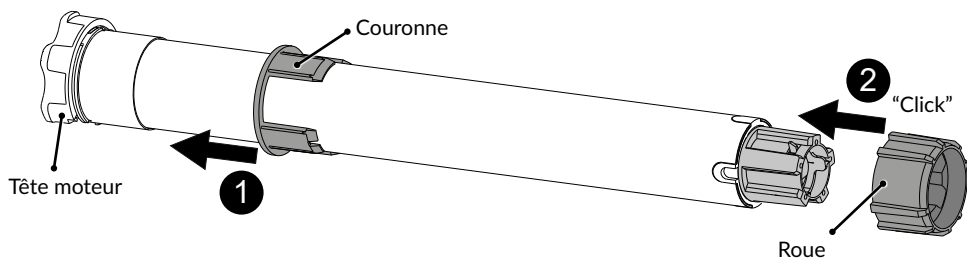
- la batterie doit être retirée de l'appareil avant que celui-ci ne soit mis au rebut;
- la batterie doit être éliminée de façon sûre.



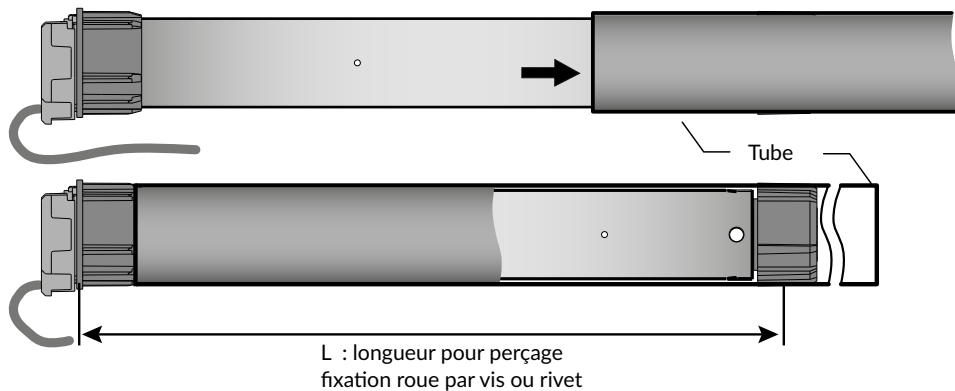
## 2/ Pose du moteur

- Ne jamais frapper sur la tête du moteur ou sur l'arbre de sortie pour introduire le moteur dans le tube. Ne jamais percer le tube avec le moteur installé.
- Pour la fixation du tablier, utiliser des vis avec une longueur ne dépassant pas 1mm à l'intérieur du tube.

### 2.1 Montage de la couronne et de la roue



### 2.2 Montage dans le tube

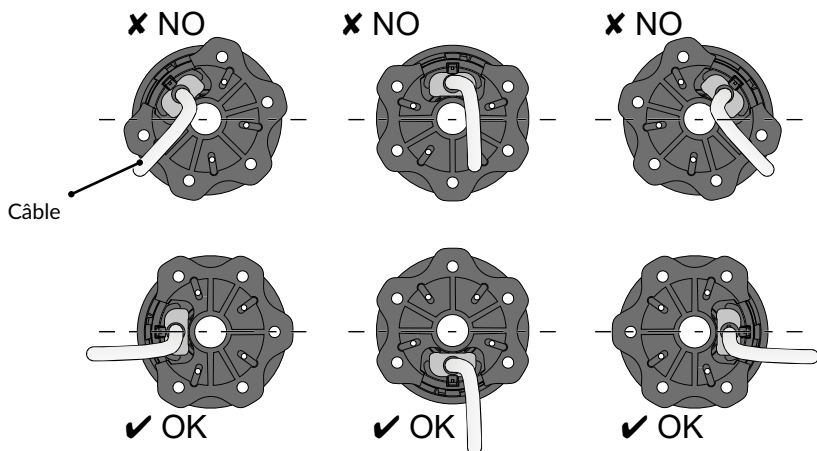


Pour les pièces mécaniques et accessoires d'entraînement et de fixation, consultez notre catalogue.

Modèle	Longueur pour perçage (L)	Longueur totale
TYMOOV 5 Nm	375 mm	404 mm
TYMOOV 10/15/20 Nm	395 mm	424 mm

## 2.3 Position de la tête moteur

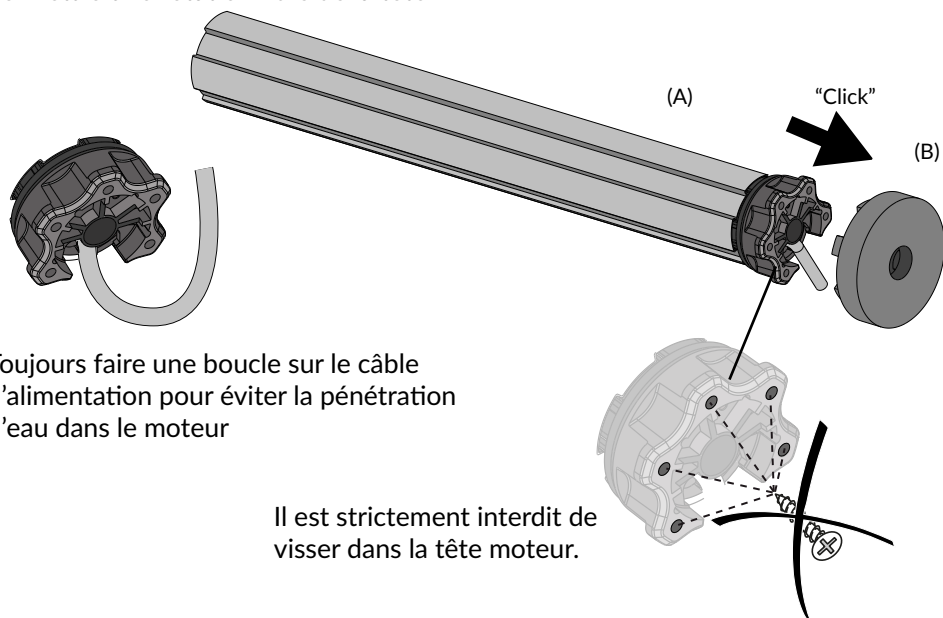
La tête moteur doit être positionnée sur le support de façon à ce que la sortie du câble se trouve dans la partie inférieure par rapport à l'horizontale.



## 2.4 Montage du moteur sur son support

Poussez l'ensemble tube/moteur (A) sur le support (B) jusqu'à son enclenchement (click).

Lors du montage, la tête ne doit pas être en pression contre le support afin de permettre une rotation libre de la tête



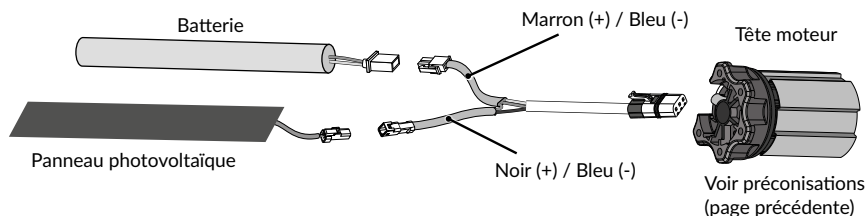
Toujours faire une boucle sur le câble d'alimentation pour éviter la pénétration d'eau dans le moteur

Il est strictement interdit de visser dans la tête moteur.

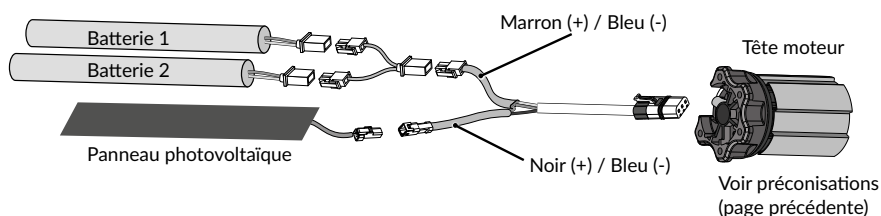
## 3/ Raccordement

**Recommandations :** lors de l'installation et la fixation du panneau et de la batterie, veillez à orienter les câbles et à les disposer à proximité de la tête du moteur. Le moteur est livré avec un câble d'alimentation H05VVVF. Ce câble, ne peut pas être mis en extérieur sauf si ce dernier ainsi que le connecteur sont mis dans un conduit résistant aux UV.

### TYMOOV 5 SO / 10 SO / 15 SO



### TYMOOV 20 SO

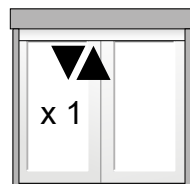
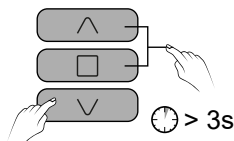
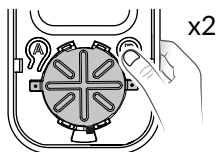


## 4/ Première mise en service

### 4.1 Désactiver le mode transport

Si le moteur est associé à une télécommande et alimenté par la batterie, ne reçoit pas d'ordre de commande ou de réglage pendant 72 heures, il se mettra en veille automatiquement : c'est le mode «transport».

Pour interdire ou sortir de ce mode transport, il est nécessaire de le désactiver depuis sa télécommande individuelle :



**1** Appuyez 2 fois sur la touche B située sous la face avant de la télécommande, pour que le voyant orange clignote.

**2** Sur la télécommande, appuyez simultanément plus de 3 secondes sur les touches  $\wedge$ ,  $\square$  et  $\vee$ , jusqu'à ce que le voyant s'allume.

Le moteur s'actionne brièvement.

### 4.2 Associer une première télécommande à un moteur

À la première mise sous tension, le moteur effectuera un bref aller/retour pour signaler qu'aucun émetteur n'est associé.

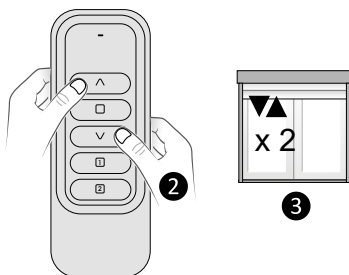
Les moteurs sont automatiquement en attente d'association.

Vous disposez de 5 minutes après la mise sous tension pour associer le moteur à un organe de commande.

#### 4.2.1 Cas n°1 : un seul moteur est sous tension

① Le moteur est en attente d'association.

② Sur la télécommande, appuyez simultanément sur  $\wedge$  et  $\vee$  pendant 3 secondes, jusqu'à ce que le voyant rouge s'allume. Relâchez.  
*Lorsque le moteur est détecté, le voyant s'allume vert brièvement.*



③ Après quelques secondes, le volet s'actionne 2 fois pour confirmer l'association.

La télécommande est associée et le moteur passe automatiquement en mode «Réglage des butées».

#### 4.2.2 Cas n°2 : plusieurs moteurs sont sous tension

① Sur la télécommande, appuyez simultanément sur  $\wedge$  et  $\vee$  pendant 3 secondes, jusqu'à ce que le voyant rouge s'allume. Relâchez.

*La télécommande recherche les différents moteurs.*

*Son voyant clignote (flash) rouge, puis brièvement vert dès qu'un nouveau moteur est détecté.*

② Dès que le voyant clignote lentement rouge, appuyez autant de fois que nécessaire sur  $\square$  pour sélectionner le moteur à associer.

*Le volet correspondant s'actionne brièvement 1 fois.*

③ Une fois le moteur trouvé, appuyez brièvement sur  $\wedge$ .

④ Après quelques secondes, le volet s'actionne brièvement 2 fois pour confirmer l'association.

⑤ Pour sortir du mode d'association, appuyez 3 secondes sur  $\square$ .

La télécommande est associée et le moteur passe automatiquement en mode «Réglage des butées».

## 4/ Première mise en service

### 4.3 Réglage des butées

En présence de butées physiques haute et basse, vous pouvez utiliser le mode Auto. Le moteur détecte alors automatiquement ses fins de course.

En l'absence de butée physique haute et/ou verrous automatiques, vous devrez déterminer les fins de course manuellement.

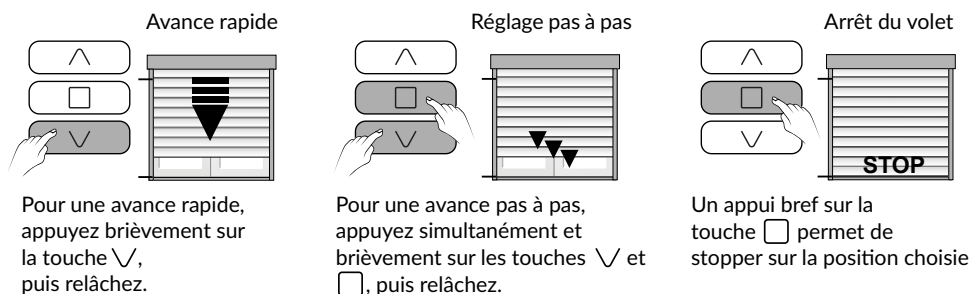
Grâce au mode pas à pas, vous pourrez stopper le volet avec précision à la position voulue.

La télécommande doit être associée à un seul moteur.

Vous avez plusieurs possibilités de configuration de butées :

- 2 butées automatiques,
- 1 butée manuelle et 1 butée automatique,
- 2 butées manuelles (non compatible avec la fonction anti-intrusion).

#### Principe



Il n'y a pas de priorité de sens pour l'apprentissage des butées.

La première butée peut être la butée haute ou la butée basse.

Ne pas utiliser le mode pas à pas pour le réglage des butées automatiques (uniquement réservé aux butées manuelles).

Il se peut que le volet s'actionne dans le sens inverse de la touche appuyée.

Le moteur corrigera de lui-même le sens de rotation lorsque les butées seront réglées.

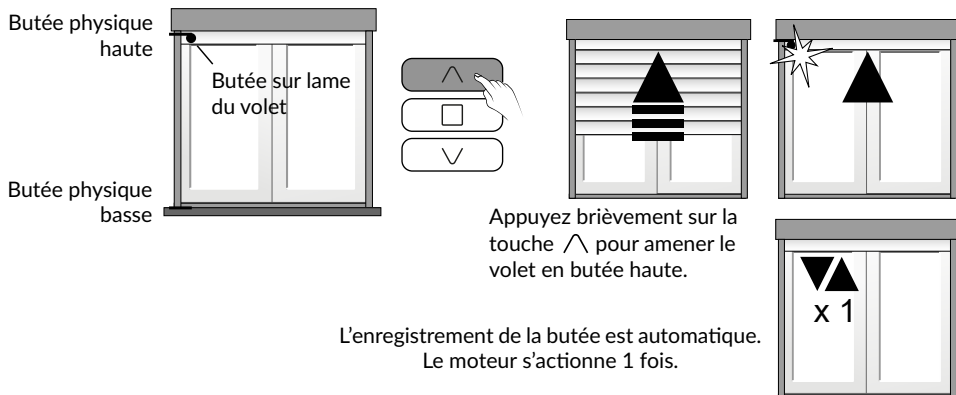
Il est tout de même possible d'inverser manuellement le sens de rotation. Faire un appui bref sur la touche B située sous la face avant de la télécommande pour que le voyant vert clignote, puis appuyez simultanément 3 secondes sur les touches montée et descente.

Lorsque le voyant s'éteint, le sens de rotation est inversé.

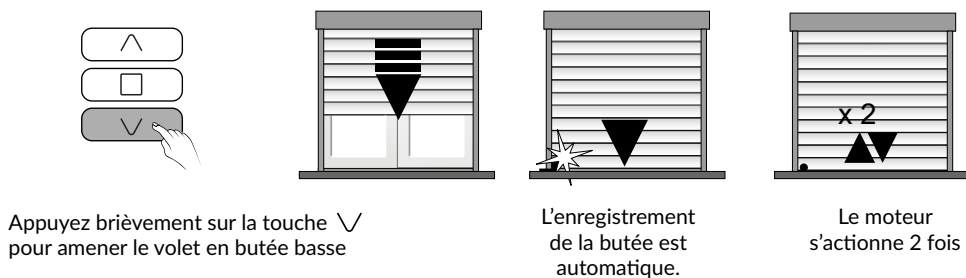
Si l'alimentation est coupée durant la procédure de réglage des butées, il faudra reprendre depuis le début. Une fois les butées réglées, sortir du mode transport (cf 4.1).

### 4.3.1 Enregistrer 2 butées automatiques

#### ① Butée haute automatique



#### ② Butée basse automatique



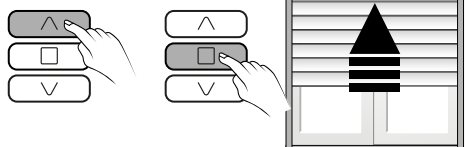
#### ③ Les butées sont enregistrées, sortir du mode transport (cf 4.1).

Au prochain accostage sur ces butées, le volet ne viendra pas jusqu'au blocage. Le moteur effectuera un retrait pour que le volet ne soit pas sous contrainte.

## 4/ Première mise en service

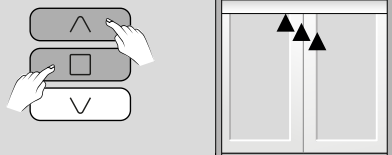
### 4.3.2 Enregistrer 1 butée manuelle + 1 butée automatique

#### 1 Positionnez le volet



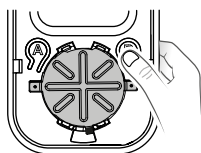
Appuyez sur la touche  $\wedge$  pour amener le volet dans la position souhaitée, puis appuyez sur  $\square$  pour l'arrêter (\*).

Avance pas à pas



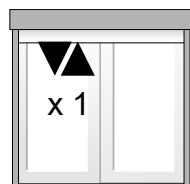
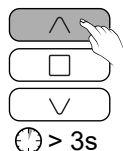
Pour une avance pas à pas, appuyez simultanément et brièvement sur les touches  $\wedge$  et  $\square$ , puis relâchez.

#### 2 Enregistrement de la position de la butée manuelle (haute)



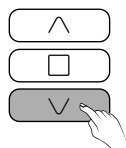
Appuyez brièvement sur la touche B de la TYXIA 1701/1716 située sous la face avant de la télécommande (ou touche T2 pour la télécommande murale TYXIA 2331), pour que le voyant vert clignote.

Puis, appuyez ~3 secondes sur la touche  $\wedge$  jusqu'à ce que le moteur s'actionne brièvement.

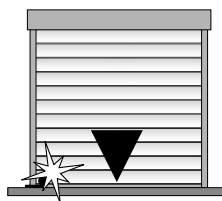
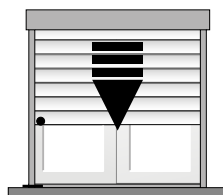


Le moteur s'actionne brièvement

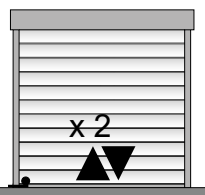
#### 3 Butée automatique



Appuyez sur la touche  $\vee$  pour amener le volet en butée basse.



L'enregistrement de la butée est automatique.



Le moteur s'actionne 2 fois

#### 4 Les butées sont enregistrées, sortir du mode transport (cf 4.1).

Au prochain accostage sur ces butées, le volet ne viendra pas jusqu'au blocage. Le moteur effectuera un retrait pour que le volet ne soit pas sous contrainte.

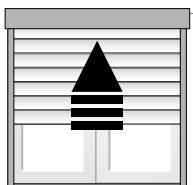
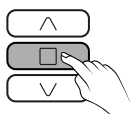
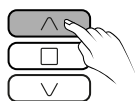
(\*) Il se peut que le volet s'actionne dans le sens inverse de la touche appuyée.

Cela sera corrigé automatiquement après l'enregistrement des 2 butées, qui se fera systématiquement :

- par un appui 3 secondes sur  $\wedge$ , pour la butée haute,
- par un appui 3 secondes sur  $\vee$ , pour la butée basse, même si les touches sont inversées.

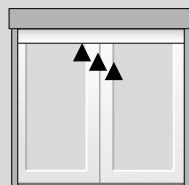
### 4.3.3 Enregistrer 2 butées manuelles

#### 1 Positionnez le volet



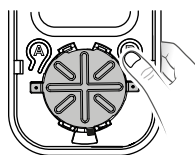
Appuyez sur la touche  $\wedge$  pour amener le volet dans la position souhaitée, puis appuyez sur  $\square$  pour l'arrêter (\*).

Avance pas à pas

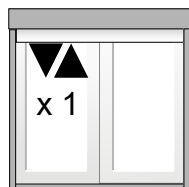
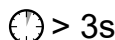
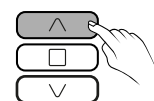


Pour une avance pas à pas, appuyez simultanément et brièvement sur les touches  $\wedge$  et  $\square$ , puis relâchez.

#### 2 Enregistrement de la position de la 1ère butée (ex : butée manuelle haute)



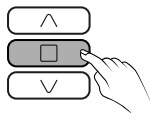
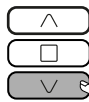
Appuyez brièvement sur la touche B de la TYXIA 1701/1716 située sous la face avant de la télécommande (ou touche T2 pour la télécommande murale TYXIA 2331), pour que le voyant vert clignote.



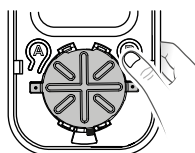
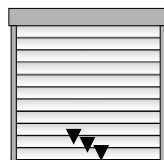
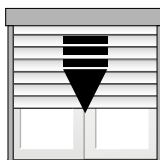
Puis, appuyez ~3 secondes sur la touche  $\wedge$  jusqu'à ce que le moteur s'actionne brièvement. La butée manuelle haute est enregistrée.

Le moteur s'actionne brièvement

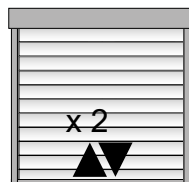
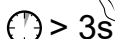
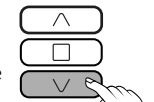
#### 3 Enregistrement de la position de la 2ème butée (ex : butée manuelle basse)



Appuyez sur la touche  $\vee$  pour amener le volet dans la position souhaitée, puis appuyez sur  $\square$  pour l'arrêter.



Appuyez brièvement sur la touche B de la TYXIA 1701/1716 située sous la face avant de la télécommande (ou touche T2 pour la télécommande murale TYXIA 2331), pour que le voyant vert clignote.



Puis, appuyez ~3 secondes sur la touche  $\vee$  jusqu'à ce que le moteur s'actionne brièvement. La butée manuelle basse est enregistrée.

A la fin de l'enregistrement de la 2ème butée, le moteur confirme en s'actionnant 2 fois

#### 4 Les butées sont enregistrées, sortir du mode transport (cf 4.1).

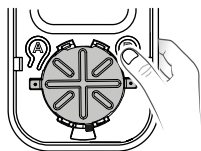
(\*) Il se peut que le volet s'actionne dans le sens inverse de la touche appuyée.

Cela sera corrigé automatiquement après l'enregistrement des 2 butées, qui se fera systématiquement :

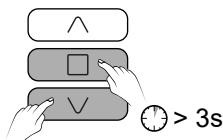
- par un appui 3 secondes sur  $\wedge$ , pour la butée haute,
  - par un appui 3 secondes sur  $\vee$ , pour la butée basse,
- même si les touches sont inversées.

## 5/ Modifier les butées

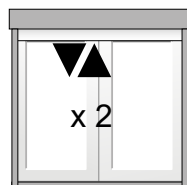
Pour modifier les positions des butées, il faut d'abord les effacer puis les ré-enregistrer. Pour les effacer, procédez comme suit :



Appuyez brièvement sur la touche B de la TYXIA 1701/1716 située sous la face avant de la télécommande (ou touche T2 pour la télécommande murale TYXIA 2331), pour que le voyant vert clignote.



Sur l'émetteur, appuyez simultanément plus de 3 secondes sur les touches  $\nabla$  et  $\square$ , jusqu'à ce que le voyant s'allume.



Le moteur s'actionne brièvement 2 fois.

Les butées sont effacées

Pour les ré-enregistrer, reportez-vous au § 4.3 "Réglage des butées".

## 6/ Associer un autre émetteur (Télécommande, Appli Tydom,...)

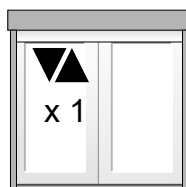
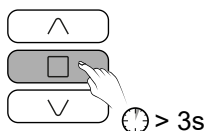
Le moteur a déjà été associé à un émetteur.

Vous pouvez associer différents émetteurs de la gamme X3D (Appli TYDOM, autre télécommande...) à la fonction montée/descente du moteur.

Nombre d'émetteurs pouvant être associés : 16 max.

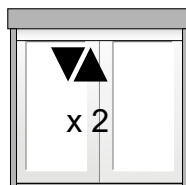
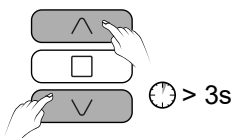
Pour associer ces émetteurs, reportez-vous également à leur notice respective.

Sur l'émetteur déjà associé, appuyez plus de 3 secondes sur la touche  $\square$ , jusqu'à ce que le moteur s'actionne brièvement.



**Validez sur l'émetteur à associer (exemple : nouvelle télécommande)**

Sur la nouvelle télécommande, appuyez simultanément plus de 3 secondes sur les touches  $\nabla$  et  $\wedge$ , jusqu'à ce que le voyant s'allume.



La nouvelle télécommande est associée au moteur


Le moteur s'actionne brièvement 2 fois.

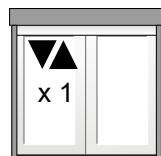
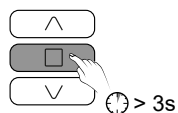
La mise en mode association d'un moteur est également possible à partir de l'application (Menu réglages, «Mes équipements»)

## 7/ Associer un détecteur de fumée directement au moteur

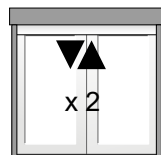
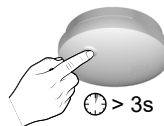
FR

Vous souhaitez commander l'ouverture des volets roulants en cas de détection de fumée.

Sur l'émetteur déjà associé, appuyez plus de 3 secondes sur la touche , jusqu'à ce que le moteur s'actionne brièvement.



Appuyez 3 secondes sur la touche du détecteur. Le moteur s'actionne brièvement 2 fois.



La mise en mode association d'un moteur est également possible à partir de l'application Tydom (Menu réglages, «Mes équipements»)

## 8/ Détection d'obstacle

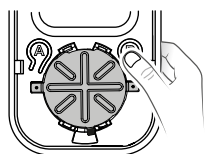
Les moteurs de la gamme TYMOOV intègrent la fonction de détection d'obstacle. Elle permet de protéger le mécanisme complet du volet roulant. En cas de blocage sur un obstacle, le moteur effectue un retrait d'environ 15 cm. La détection d'obstacle n'est effective que lorsque les butées sont enregistrées.

### 8.1 Réglage du type de détection d'obstacle

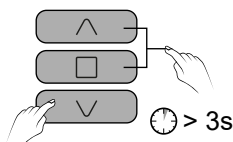
Vous avez la possibilité de choisir deux modes de détection :

- **Détection Protect+** : (mode par défaut), détection d'obstacle plus performante, évitant le déroulement du tablier dans le coffre.
- **Détection Basic** : détection d'obstacle avec déroulement du tablier dans le coffre.

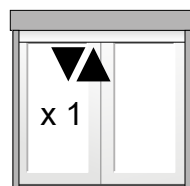
Pour choisir le type de détection :



Appuyez brièvement sur la touche B de la TYXIA 1701/1716 située sous la face avant de la télécommande (ou touche T2 pour la télécommande murale TYXIA 2331), pour que le voyant vert clignote.



Sur l'émetteur, appuyez simultanément plus de 3 secondes sur les touches  $\nabla$   $\square$  et  $\wedge$ , jusqu'à ce que le voyant s'allume.

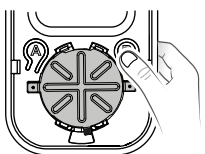


Le moteur s'actionne brièvement :  
1 fois = Détection Protect+ (réglage par défaut)  
2 fois = Détection Basic

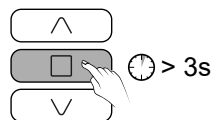
Recommencez les opérations ci-dessus pour passer d'un mode à l'autre.

### 8.2 Réglage de la sensibilité de la détection d'obstacle pour la détection Basic (uniquement)

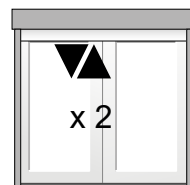
En cas de détection d'obstacle intempesive (ex : frottements divers), vous pouvez diminuer la sensibilité de détection d'obstacle.



Appuyez brièvement sur la touche B de la TYXIA 1701/1716 située sous la face avant de la télécommande (ou touche T2 pour la télécommande murale TYXIA 2331), pour que le voyant vert clignote.



Sur l'émetteur, appuyez plus de 3 secondes sur la touche  $\square$ , jusqu'à ce que le voyant s'allume.



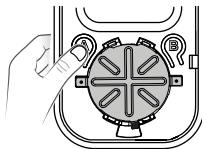
Le moteur s'actionne brièvement :  
1 fois = sensibilité haute (réglage par défaut)  
2 fois = sensibilité basse

Recommencez les opérations ci-dessus pour passer d'un mode à l'autre.

## 9/ Effacer une ou plusieurs associations

### 9.1 Effacer l'association de la télécommande au moteur

- Enlevez la face avant de la télécommande.
- Appuyez sur la touche A (ou touche T1 pour la télécommande murale TYXIA 2331). *Le voyant rouge clignote (flash).*
- Si plusieurs moteurs sont associés à la télécommande, appuyez successivement sur  pour actionner le moteur à effacer. *Le moteur concerné s'actionne brièvement.*
- Appuyez sur la touche ∨. *Le moteur s'actionne brièvement*
- Appuyez sur la touche A pour sortir.



### 9.2 Réinitialiser la télécommande

- Enlevez la face avant de la télécommande.
  - Appuyez sur la touche A (ou touche T1 pour la télécommande murale TYXIA 2331). *Le voyant rouge clignote (flash).*
  - Appuyez simultanément 3 secondes sur les touches  et ∨. *Le(s) moteur(s) s'actionne(nt) brièvement*
  - Appuyez sur la touche A (ou touche T1 pour la télécommande murale TYXIA 2331) pour sortir.
- Tous les moteurs associés à la télécommande sont effacés.

## 10/ Positions favorites

Vous pouvez enregistrer jusqu'à 2 positions favorites : ① et ②.

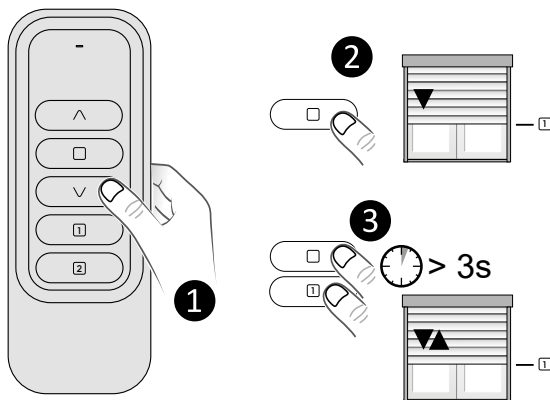
① ② Mettez le volet dans la position souhaitée.

③ Appuyez simultanément 3 secondes sur ① +  ou ② +  pour enregistrer la position.

Le voyant de la télécommande s'allume rouge, puis vert si le récepteur a bien reçu l'information.

Le volet s'actionne brièvement pour confirmer l'enregistrement.

Relâchez.



# 11/ Association avec une centrale d'alarme

L'association du moteur avec une centrale d'alarme permet :

- la fonction anti-intrusion (tentative de soulèvement du volet),
- le report des mises en marche/arrêt de la surveillance.

## 11.1 Associer le moteur radio

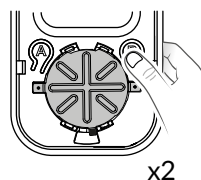
**⚠** Pour que la détection d'intrusion fonctionne, il faut impérativement que la butée basse soit enregistrée de manière automatique avec des verrous. La surveillance anti-intrusion n'est active que si l'alarme est en marche et le volet fermé. Il est impératif de valider la bonne association du moteur à la centrale.

### 1 Mettre la centrale en mode "Ajout produits"



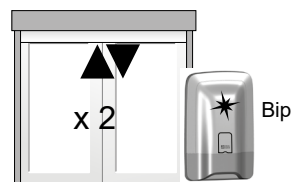
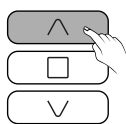
Mettez la centrale en mode Maintenance puis en mode «Ajout produit».

### 2 Associer le mode anti-intrusion à la centrale



Appuyez 2 fois sur la touche B de la TYXIA 1701/1716 située sous la face avant de la télécommande (ou touche T2 pour la télécommande murale TYXIA 2331), pour que le voyant orange clignote.

Puis, appuyez ~3 secondes sur la touche ^, jusqu'à ce que le moteur s'actionne brièvement.



### 3 Sortir des modes Ajout produit et Maintenance

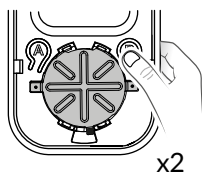


Appuyez brièvement sur la touche OFF de la télécommande.  
Son voyant s'allume rouge puis vert pour valider l'action.  
Le voyant de la centrale clignote.

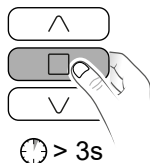
Appuyez à nouveau sur la touche OFF de la télécommande.  
Le voyant s'allume rouge puis vert pour valider l'action.  
La centrale émet 2 bips et son voyant s'éteint.

## 11.2 Définir le mode de fonctionnement du moteur

	Mise en marche de l'alarme	Mise en arrêt de l'alarme
Mode 1 (par défaut)	Le volet se ferme	Le volet reste en position
Mode 2	Le volet se ferme	Le volet s'ouvre
Mode 3	Le volet reste en position	Le volet reste en position



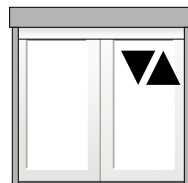
x2



❶ Appuyez 2 fois sur la touche B de la TYXIA 1701/1716 située sous la face avant de la télécommande (ou touche T2 pour la télécommande murale TYXIA 2331) pour que le voyant orange clignote.

❷ Puis, appuyez ~3 secondes sur la touche  pour que le moteur s'actionne brièvement.  
 Le moteur s'actionne 1 fois : Mode 1  
 Le moteur s'actionne 2 fois : Mode 2  
 Le moteur s'actionne 3 fois : Mode 3

Pour passer d'un mode à l'autre, recommencez les opérations ❶ et ❷ .



Le moteur s'actionne brièvement.

## 12/ Votre télécommande est perdue ou hors d'usage

Ces procédures permettent de passer le moteur en attente d'association d'un nouvel organe de commande (Tyxia 1701,1716, 2331...) lorsque la télécommande du moteur concerné est perdue ou hors d'usage.

### Sur la nouvelle télécommande vierge :

- Appuyez 2 fois sur la touche B de la TYXIA 1701/1716 située sous la face avant de la télécommande (ou touche T2 pour la télécommande murale TYXIA 2331), pour que le voyant clignote orange.
- Appuyez sur □ et ∨ pendant 3 secondes jusqu'à l'arrêt du clignotement.

### Vous disposez de 2 minutes pour effectuer les opérations suivantes :

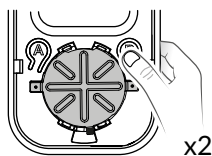
Débranchez la batterie d'alimentation du moteur, patientez entre 20 secondes et 1 minute, puis rebranchez la batterie. Le moteur fait un acquittement.

- Associez la nouvelle télécommande au moteur (voir § 4.2).

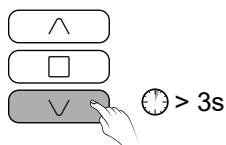
## 13/ Reset usine

Pour revenir à la configuration d'origine, moteur vierge de programmation et d'émetteur associé.

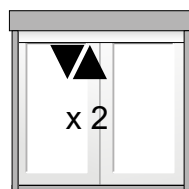
Pour faire un reset usine, la télécommande doit être associée à un seul moteur.



Appuyez 2 fois sur la touche B de la TYXIA 1701/1716 située sous la face avant de la télécommande (ou touche T2 pour la télécommande murale TYXIA 2331), pour que le voyant orange clignote.



Appuyez plus de 3 secondes sur la touche ∨, jusqu'à ce que le voyant rouge s'allume.



Le moteur s'actionne brièvement 2 fois. Puis, le moteur s'actionne 1 fois pour signaler qu'il est en attente d'association.

Le moteur est vierge de toute association et de réglages

- **Si le moteur ne fonctionne pas :**

- Vérifiez que le câblage est correct selon les schémas du chapitre "Raccordement".
- Vérifiez que le moteur n'est pas en protection thermique, il suffit d'attendre quelques minutes pour le refroidir.
- Vérifiez s'il y a un problème sur le réglage des fins de course et refaire le réglage.

- **Je ne réussis pas à associer ma télécommande :**

Mon moteur a basculé en mode Extra Low Power. Débranchez la batterie et le panneau solaire du moteur. Maintenez la déconnexion pendant plus de 90 secondes. Reconnectez la batterie et le panneau solaire au moteur. Le moteur s'actionne une fois. Le mode association est relancé.

- **Le moteur ne réagit pas aux ordres de la télécommande :**

- Vérifiez que la télécommande utilisée est compatible avec le moteur Tymoov Solar.
  - Lorsque le moteur est branché pour la première fois, il se mettra automatiquement en veille après 72h, il est en mode «transport».
- Pour une utilisation normale, il est nécessaire de désactiver ce mode (voir § 4.1).

- **Les butées ne sont pas respectées :**

- Vérifiez les composantes mécaniques du système (stabilisation, jeux, déformations etc..).
- Vérifiez s'il y a une faute sur le réglage des fins de course et réglez-les à nouveau.

- **Le voyant vert ne clignote pas après un appui bref sur la touche B de la TYXIA 1701/1716 (ou touche T2 pour la télécommande murale TYXIA 2331).**

- Plusieurs moteurs sont associés à la télécommande.
- Vous n'avez donc pas accès aux modes de réglage dans ce cas de figure.
- Pour les réglages, la télécommande ne doit être associée qu'à un seul moteur.

- **En cas de batterie faible.**

- Lorsque la batterie atteindra un niveau de charge faible, le dernier ordre ne permettra que de remonter le tablier.
- Une remontée complète sera obtenue avec un appui long supérieur à 3 secondes. Il faudra procéder à une recharge de la batterie (réf chargeur 6357034).
- Si le moteur ne réagit pas à un ordre de descente (niveau de charge trop faible), il faudra procéder à une recharge de la batterie.
  - Il est admis 2 recharges de batterie par an.
- Au-delà, il sera nécessaire de changer la batterie.
- Le fonctionnement du moteur avec un DFR sera assuré même en cas de niveau de charge trop faible, tant que la batterie le permettra.
  - Via l'appli Tydom, vous bénéficiez d'une visualisation de l'état de charge de la batterie.

## Recommendations

**These instructions are intended for professional fitters or electricians performing the installation, maintenance, or disassembly of the roller shutter.**

### **WARNING: Important safety instructions**

Incorrect installation can result in serious injuries.

Follow all instructions and retain these installation instructions for future reference.

- TYMOOV xSO motors are designed solely for the operation of roller shutters. For any other use, please contact our technical department.
- Check that the solar-powered roller shutters fulfils the requirements specified in the «Renewable energy» section of the home insurance policy.
- The minimum diameter of the rolling tube is 47 mm on the inside, however, the tube must be chosen according to the weight and length of the apron. Consult the tube manufacturers' charts.
- Do not operate the roller shutter if people or objects are in the movement area.
- Moving parts of the motor installed at a height less than 2.5 m must be protected.
- Before installing the motor, remove all superfluous cords and take out of service any equipment not required for the motor to operate.
- NOTE: Do not operate the shutters or cut off their power supply when maintenance or cleaning work is being carried out on the equipment or in close proximity (e.g. window cleaning). Also disconnect the power supply during maintenance and when replacing parts.
- Monitor the shutter when it is moving and stand clear until it is completely closed.
- Do not allow children to play with the fixed control devices. Keep remote control devices out of the reach of children.
- This device can be used by children of at least 8 years of age, and by persons with reduced physical, sensory, or mental capacities, and also by persons lacking in experience or knowledge, provided that they

are correctly supervised or that instructions relating to the use of the safe use of the device have been provided to them, and provided that they understand the risks involved.

Children must not play with the device. Cleaning and maintenance by the user must not be performed by children if unsupervised.

- The operating device for a switch without a lock must be in direct view of the driven part, but away from the moving parts. It must be installed at a minimum height of 1.5 m and must not be accessible to the public.
- Fixed control devices must be installed so as visible.
- During the use of a switch without a lock, make sure that all other persons present keep their distance;
- Frequently check the equipment to detect any imbalances or signs of wear or damage to cables and springs.
- Do not use the device when repairs or adjustments are required.

### **Preliminary elements**

- TYMOOV xSO motors are motors with 868 MHz - X3D wireless receivers. They are only compatible with remote controls from the DELTA DORE X3D range: TYXIA 1701, TYXIA 2331 and TYXIA 1716.
  - Sufficiently rigid roller shutter slats should be used.
  - When the roller shutter is closed, the apron must not overlap the runners by more than one and a half slats.
  - The apron clips or automatic locks used on the shutter must be used in accordance with their manufacturer's instructions for use.
- The max. torques, with a locked rotor, for the  
 TYMOOV 5 SO or 10 SO motors are: 5 Nm: 7Nm / 10 Nm: 12Nm.  
 For the TYMOOV 15 SO motors they are: 15Nm: 18 Nm  
 For the TYMOOV 20 SO motors they are: 20 Nm: 24 Nm
- Models that do not support these torques cannot be mounted. It is essential that you adjust the number of locks based on the model and the number of links.
- If used with upper stops, preferably use systems built into the runners.

## Recommendations

- Pay attention to the frame rigidity with stop systems on the shutter blades.
- It is essential that you connect the TYMOOV Solar motor to the DELTA DORE solar panel and the DELTA DORE battery. Using another panel can cause functional faults.
- TYMOOV xSO motors check the physical stops every 100 operations, so the motor automatically compensates for any apron movement.
- Correct operation of the motor is ensured if it is installed and used according to the following recommendations.  
It is essential that peripheral components such as the rolling tube, the supports, the screws etc. are appropriate and are assembled in accordance with the latest standards. The specifications of the driven part must be compatible with the assigned load and operating time.
- Weighted noise pressure level A:  $L_{pA} \leq 70 \text{ dB(A)}$ .
- Cables passing through a metallic wall must be protected and isolated by a sleeve.  
The TYMOOV xSO cable is detachable.
- If the power cable is damaged, it must be replaced by the manufacturer, by the aftersales service, or by similar qualified personnel, so as to avoid any danger.
- The motor must be chosen according to the requirements of the load bearing support. See our charts regarding the selection of the motor according to shutter type. A plate on the motor indicates the nominal torque and operating time.
- TYMOOV xSO tubular motors are designed to operate intermittently (10 minutes of continuous operation). They are electronically protected to prevent overheating.
- If an attempt is made to raise the shutter (for example: intruder test), the motor will lower the apron. Caution, your fingers may be caught.

## DELTA DORE DECLARATION UE DE CONFORMITÉ EU DECLARATION OF CONFORMITY

Document original en langue Française      Language English is a translation of the original language version

Code produit DELTA DORE (DELTA DORE product code)	Nom commercial (commercial name)
<b>4390027</b>	<b>TYMOOV 5 SO</b>

Motivatorisation de volets roulants (Motor of roller shutter)

Fabricant : DELTA DORE S.A.      Tel: +33 2 99 73 45 17  
 Manufacturier : 35270 Bonnemain France      info.techniques@deltadore.com


Par la présente, DELTA DORE déclare sous sa seule responsabilité que le produit ci-dessus est en conformité avec la législation d'harmonisation de l'Union Européenne ;  
 Hereby, DELTA DORE declares under its sole responsibility that the above device is in conformity with the relevant Union harmonisation legislation.

Directive des équipements radioélectriques 2014/53/UE	Radio Equipment Directive (RED) 2014/53/UE
Directive Machines 2006/42/CE	Machinery Directive (MD) 2006/42/EC
Directive RoHS 2011/65/CE	RoHS Directive 2011/65/EC

Les normes harmonisées suivantes ont été appliquées :  
 The following harmonised standards have been applied:

RED 2014/53/UE Article 3.1b & MD 2006/42/EC	Sécurité (Safety)	IEC 60335-1:2010 + A1:2013 + A2:2016 IEC 60335-2-97:2016 A1:2019 EN 60335-1:2012 + AC2014 + A11:2014 + A13:2017 + A1:2019 + A2:2019 + A14:2019 + A15:2021 EN 60335-2-97:2006 + A11:2008 + A2:2010 + A12:2016 EN 62233:2008
RED 2014/53/UE Article 3.1b	Santé (Health) / EMF	EN 301489-1 V22.3 (2019-11) EN 301 489-3 V23.0 (2003-01) EN IEC 55014-1:2021 EN IEC 55014-2:2021
RED 2014/53/UE Article 3.2	Compatibilité électromagnétique Electromagnetic compatibility	EN 300 220-1 V3.1.1 (2017-02) EN 300 220-2 V3.1.1 (2017-02)
RED 2014/53/UE Article 3.2	Spectre radioélectrique Radio spectrum	EN 300 220-1 V3.1.1 (2017-02) EN 300 220-2 V3.1.1 (2017-02)
RoHS 2011/65/EC	Restriction des substances dangereuses Restriction of hazardous substances	EN 50818:2012

La personne autorisée à constituer le dossier technique est (the person authorised to compile the technical file is):  
 Denis BELLANGER, Le View-Chêne 35270 Bonnemain - FRANCE.

Signé pour et au nom de (Signed for and on behalf of): **DELTA DORE**  
 Lieu (Place): **Bonnemain (France)**      Date d'émission (Date of issue - dd/mm/yyyy): **25/10/2023**  
 Nom (Name): **Denis BELLANGER**      Fonction (Function): **Directeur Qualité Produits et Solutions**  
 Signature (Signature):  


## DELTA DORE DECLARATION UE DE CONFORMITÉ EU DECLARATION OF CONFORMITY

Document original en langue Française      Language English is a translation of the original language version

Code produit DELTA DORE (DELTA DORE product code)	Nom commercial (commercial name)
<b>4390025</b>	<b>TYMOOV 10 SO</b>

Motivatorisation de volets roulants (Motor of roller shutter)

Fabricant : DELTA DORE S.A.      Tel: +33 2 99 73 45 17  
 Manufacturier : 35270 Bonnemain France      info.techniques@deltadore.com


Par la présente, DELTA DORE déclare sous sa seule responsabilité que le produit ci-dessus est en conformité avec la législation d'harmonisation de l'Union Européenne ;  
 Hereby, DELTA DORE declares under its sole responsibility that the above device is in conformity with the relevant Union harmonisation legislation.

Directive des équipements radioélectriques 2014/53/UE	Radio Equipment Directive (RED) 2014/53/UE
Directive Machines 2006/42/CE	Machinery Directive (MD) 2006/42/EC
Directive RoHS 2011/65/CE	RoHS Directive 2011/65/EC

Les normes harmonisées suivantes ont été appliquées :  
 The following harmonised standards have been applied:

RED 2014/53/UE Article 3.1a & MD 2006/42/EC	Sécurité (Safety)	IEC 60335-1:2010 + A1:2013 + A2:2016 IEC 60335-2-97:2016 A1:2019 EN 60335-1:2012 + AC2014 + A11:2014 + A13:2017 + A1:2019 + A2:2019 + A14:2019 + A15:2021 EN 60335-2-97:2006 + A11:2008 + A2:2010 + A12:2016 EN 62233:2008
RED 2014/53/UE Article 3.1b	Compatibilité électromagnétique Electromagnetic compatibility	EN 301489-1 V22.3 (2019-11) EN 301 489-3 V23.0 (2003-01) EN IEC 55014-1:2021 EN IEC 55014-2:2021
RED 2014/53/UE Article 3.2	Spectre radioélectrique Radio spectrum	EN 300 220-1 V3.1.1 (2017-02) EN 300 220-2 V3.1.1 (2017-02)
RED 2014/53/UE Article 3.2	Spectre radioélectrique Radio spectrum	EN 300 220-1 V3.1.1 (2017-02) EN 300 220-2 V3.1.1 (2017-02)
RoHS 2011/65/EC	Restriction des substances dangereuses Restriction of hazardous substances	EN 50818:2012

La personne autorisée à constituer le dossier technique est (the person authorised to compile the technical file is):  
 Denis BELLANGER, Le View-Chêne 35270 Bonnemain - FRANCE.

Signé pour et au nom de (Signed for and on behalf of): **DELTA DORE**  
 Lieu (Place): **Bonnemain (France)**      Date d'émission (Date of issue - dd/mm/yyyy): **25/10/2023**  
 Nom (Name): **Denis BELLANGER**      Fonction (Function): **Directeur Qualité Produits et Solutions**  
 Signature (Signature):  


## DELTA DORE DECLARATION UE DE CONFORMITÉ EU DECLARATION OF CONFORMITY

Document original en langue Française      Language English is a translation of the original language version

Code produit DELTA DORE (DELTA DORE product code)	Nom commercial (commercial name)
<b>4390037</b>	<b>TYMOOV 15 SO</b>

Motivatorisation de volets roulants (Motor of roller shutter)

Fabricant : DELTA DORE S.A.      Tel: +33 2 99 73 45 17  
 Manufacturier : 35270 Bonnemain France      info.techniques@deltadore.com


Par la présente, DELTA DORE déclare sous sa seule responsabilité que le produit ci-dessus est en conformité avec la législation d'harmonisation de l'Union Européenne ;  
 Hereby, DELTA DORE declares under its sole responsibility that the above device is in conformity with the relevant Union harmonisation legislation.

Directive des équipements radioélectriques 2014/53/UE	Radio Equipment Directive (RED) 2014/53/UE
Directive Machines 2006/42/CE	Machinery Directive (MD) 2006/42/EC
Directive RoHS 2011/65/CE	RoHS Directive 2011/65/EC

Les normes harmonisées suivantes ont été appliquées :  
 The following harmonised standards have been applied:

RED 2014/53/UE Article 3.1b & MD 2006/42/EC	Sécurité (Safety)	IEC 60335-1:2010 + A1:2013 + A2:2016 IEC 60335-2-97:2016 A1:2019 EN 60335-1:2012 + AC2014 + A11:2014 + A13:2017 + A1:2019 + A2:2019 + A14:2019 + A15:2021 EN 60335-2-97:2006 + A11:2008 + A2:2010 + A12:2016 EN 62233:2008
RED 2014/53/UE Article 3.1b	Santé (Health) / EMF	EN 301489-1 V22.3 (2019-11) EN 301 489-3 V23.0 (2003-01) EN IEC 55014-1:2021 EN IEC 55014-2:2021
RED 2014/53/UE Article 3.2	Compatibilité électromagnétique Electromagnetic compatibility	EN 300 220-1 V3.1.1 (2017-02) EN 300 220-2 V3.1.1 (2017-02)
RED 2014/53/UE Article 3.2	Spectre radioélectrique Radio spectrum	EN 300 220-1 V3.1.1 (2017-02) EN 300 220-2 V3.1.1 (2017-02)
RoHS 2011/65/EC	Restriction des substances dangereuses Restriction of hazardous substances	EN 50818:2012

La personne autorisée à constituer le dossier technique est (the person authorised to compile the technical file is):  
 Denis BELLANGER, Le View-Chêne 35270 Bonnemain - FRANCE.

Signé pour et au nom de (Signed for and on behalf of): **DELTA DORE**  
 Lieu (Place): **Bonnemain (France)**      Date d'émission (Date of issue - dd/mm/yyyy): **25/10/2023**  
 Nom (Name): **Denis BELLANGER**      Fonction (Function): **Directeur Qualité Produits et Solutions**  
 Signature (Signature):  


## DELTA DORE DECLARATION UE DE CONFORMITÉ EU DECLARATION OF CONFORMITY

Document original en langue Française      Language English is a translation of the original language version

Code produit DELTA DORE (DELTA DORE product code)	Nom commercial (commercial name)
<b>4390038</b>	<b>TYMOOV 20 SO</b>

Motivatorisation de volets roulants (Motor of roller shutter)

Fabricant : DELTA DORE S.A.      Tel: +33 2 99 73 45 17  
 Manufacturier : 35270 Bonnemain France      info.techniques@deltadore.com

Par la présente, DELTA DORE déclare sous sa seule responsabilité que le produit ci-dessus est en conformité avec la législation d'harmonisation de l'Union Européenne ;  
 Hereby, DELTA DORE declares under its sole responsibility that the above device is in conformity with the relevant Union harmonisation legislation.

Directive des équipements radioélectriques 2014/53/UE	Radio Equipment Directive (RED) 2014/53/UE
Directive Machines 2006/42/CE	Machinery Directive (MD) 2006/42/EC
Directive RoHS 2011/65/CE	RoHS Directive 2011/65/EC

Les normes harmonisées suivantes ont été appliquées :  
 The following harmonised standards have been applied:

RED 2014/53/UE Article 3.1a & MD 2006/42/EC	Sécurité (Safety)	IEC 60335-1:2010 + A1:2013 + A2:2016 IEC 60335-2-97:2016 A1:2019 EN 60335-1:2012 + AC2014 + A11:2014 + A13:2017 + A1:2019 + A2:2019 + A14:2019 + A15:2021 EN 60335-2-97:2006 + A11:2008 + A2:2010 + A12:2016 EN 62233:2008
RED 2014/53/UE Article 3.1b	Compatibilité électromagnétique Electromagnetic compatibility	EN 301489-1 V22.3 (2019-11) EN 301 489-3 V23.0 (2003-01) EN IEC 55014-1:2021 EN IEC 55014-2:2021
RED 2014/53/UE Article 3.2	Spectre radioélectrique Radio spectrum	EN 300 220-1 V3.1.1 (2017-02) EN 300 220-2 V3.1.1 (2017-02)
RED 2014/53/UE Article 3.2	Spectre radioélectrique Radio spectrum	EN 300 220-1 V3.1.1 (2017-02) EN 300 220-2 V3.1.1 (2017-02)
RoHS 2011/65/EC	Restriction des substances dangereuses Restriction of hazardous substances	EN 50818:2012

La personne autorisée à constituer le dossier technique est (the person authorised to compile the technical file is):  
 Denis BELLANGER, Le View-Chêne 35270 Bonnemain - FRANCE.

Signé pour et au nom de (Signed for and on behalf of): **DELTA DORE**  
 Lieu (Place): **Bonnemain (France)**      Date d'émission (Date of issue - dd/mm/yyyy): **25/10/2023**  
 Nom (Name): **Denis BELLANGER**      Fonction (Function): **Directeur Qualité Produits et Solutions**  
 Signature (Signature):  




**DELTA DORE - 35270 - BONNEMAIN - France**  
**deltadore@deltadore.com**  
 Because of changes in standards and equipment, the characteristics specified in the text and illustrations in this document are not binding unless confirmed by our respective departments.

# Contents


1/	Technical Specifications.....	29
2/	Motor fitting.....	30
2.1	Crown and wheel assembly.....	30
2.2	Assembly in the tube.....	30
2.3	Motor head position.....	31
2.4	Mounting of the motor onto its support.....	31
3/	Connection.....	32
4/	Starting up for the first time.....	32
4.1	Disabling transport mode.....	32
4.2	Pairing an initial remote control with a motor.....	33
4.3	Stop settings.....	34
5/	Modifying stops.....	38
6/	Pairing another transmitter (remote control, Tydom app...)..	38
7/	Linking a smoke detector directly to the motor.....	39
8/	Obstacle detection.....	40
8.1	Setting the type of obstacle detection.....	40
8.2	Adjustment of the sensitivity of obstacle detection for Basic detection (only).....	40
9/	Erasing one or more pairings.....	41
9.1	Erasing the pairing of the remote control with the motor.....	41
9.2	Resetting the remote control.....	41
10/	Favourite positions.....	41
11/	Pairing with an alarm control unit.....	42
11.1	Pairing the wireless motor.....	42
11.2	Defining the motor's operating mode.....	43
12/	Your remote control is lost or not functioning.....	44
13/	Factory reset.....	44
14/	Troubleshooting.....	45

# 1/ Technical Specifications

EN

- Power supply: 12 Vcc  
TYMOOV solar motors may only be used with the DELTA DORE batteries supplied with the motors:  
**TYMOOV 5 SO:** Battery 10S1P 1200 Ni-MH ref. 7011725 (x5), 7011738 (x20)  
**TYMOOV 10 SO - 15 SO:** Battery 10S1P1 2200 Ni-MH ref. 6357037 (x1), 7011724 (x5) and 7011737 (x20)  
**TYMOOV 20 SO:** 2x Battery 10S1P1 2200 Ni-MH ref. 6357037 (x1), 7011724 (x5) and 7011737 (x20) with the same date code + 1 double battery cable ref.7011771 (x5).
- Class III insulation
- Mex. operating time: 10 minutes
- Electrical power ratings:  
**TYMOOV 5 SO:** 25 W - **TYMOOV 10 SO:** 40 W  
**TYMOOV 15 SO:** 50 W - **TYMOOV 20 SO:** 60 W
- Radio frequency X3D: 868.7 MHz to 869.2 MHz
- Maximum wireless power < 10 mW, Category 2 receiver
- Wireless range up to 300 metres in an open field, variable depending on the associated equipment (the range can vary depending on the installation conditions and the electromagnetic environment)
- Max. number of associated transmitters: 16
- Weighted noise pressure level A: LpA ≤ 70 dB(A).
- Protection rating: IP44
- Operating temperature: -20°C to +60°C
- Storage temperature:
  - Motor: -30°/+70°C
  - Battery: -20°/+35°C
  - Solar panel: -20°/+70°C

## European Directive 2006/66/EC (for battery products)


 The crossed-out bin means:

The batteries should not be thrown away with household waste.

Consumers should take them to an approved recycling point at a business or distributor, or run by a local area.

Batteries contain toxic substances and heavy metals that can harm the environment and health.

Used batteries can be recycled; they contain precious metals like iron, zinc, manganese and nickel.

 **IMPORTANT:** for products that take batteries: there is a risk of fire or explosion if the original batteries are replaced by incorrect batteries (example: Alkaline > Lithium; AA(LR6) > AAA(LR03)).

Do not discard a battery in a fire or hot oven; do not crush a battery; do not cut a battery or it could explode.

Do not keep a battery in a very high temperature environment or subject it to extremely low air pressure which could trigger an explosion or the release of flammable liquid or gas.

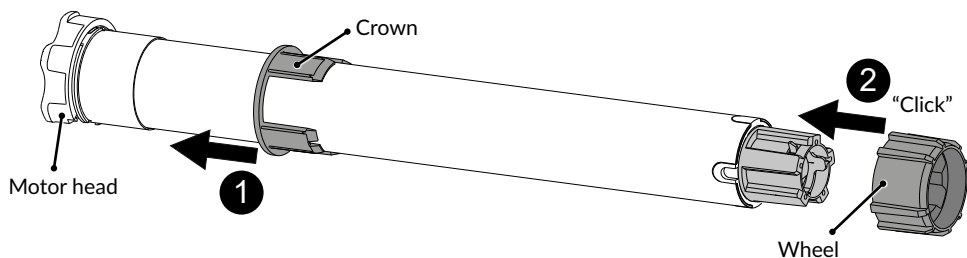
- **The battery must be removed from the device before the latter is discarded;**

- **The battery must be disposed of safely.**

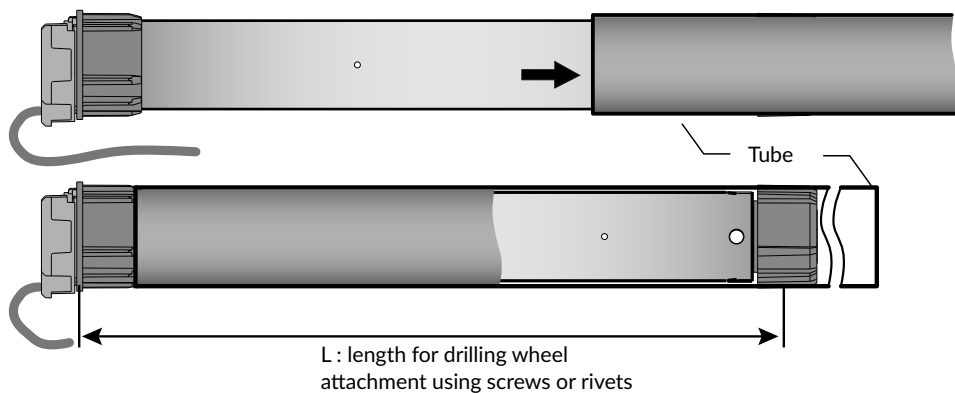
## 2/ Motor fitting

- Never strike the motor head or output shaft to fit the motor into the tube. Never pierce the tube when the motor is installed.
- To attach the apron, use screws that do not enter the tube by more than 1 mm.

### 2.1 Crown and wheel assembly



### 2.2 Assembly in the tube

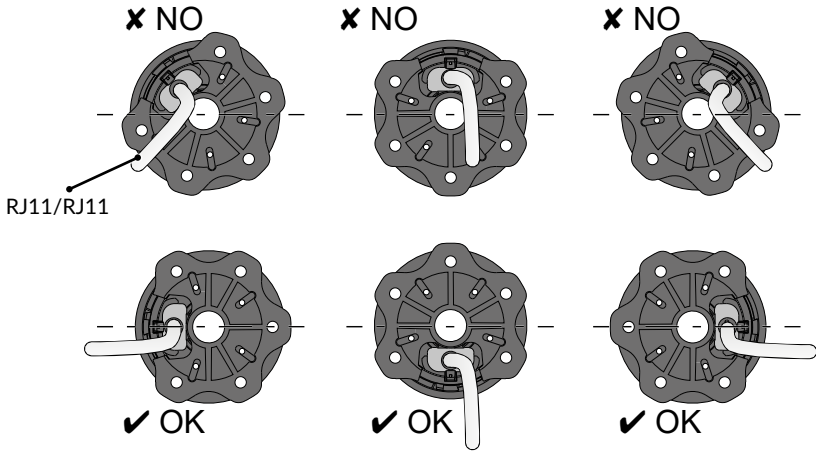


For mechanical parts and mounting accessories, consult our catalogue.

Model	Length for drilling (L)	Total length
TYMOOV 5 Nm	375 mm	404 mm
TYMOOV 10/15/20 Nm	395 mm	424 mm

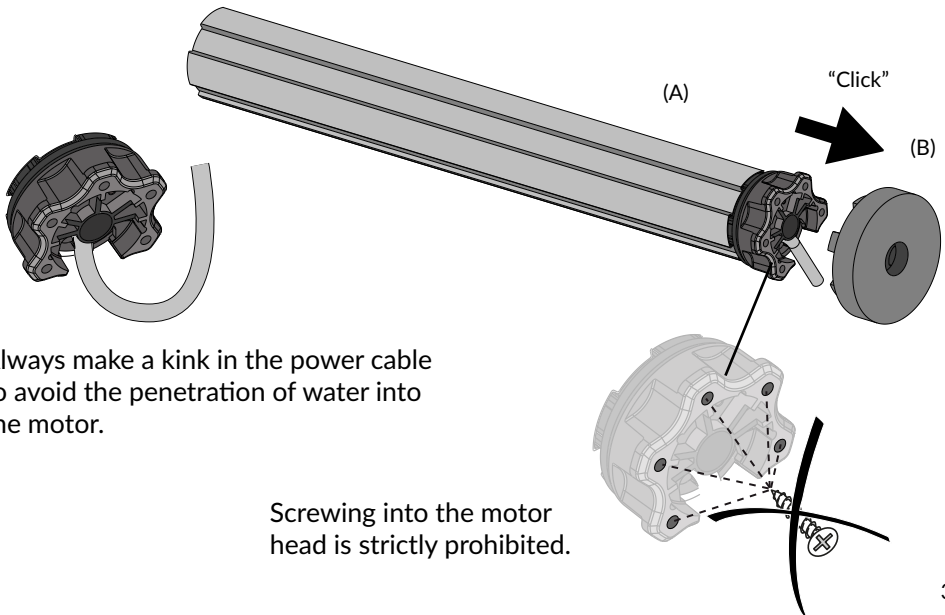
## 2.3 Motor head position

The motor head should be positioned on the bracket so that the cable outlet is at the bottom in relation to the horizontal.



## 2.4 Mounting of the motor onto its support

Push the tube/motor assembly (A) onto the support (B) until it clicks. During assembly, the head must not press against the support, so as to allow the head to rotate freely.

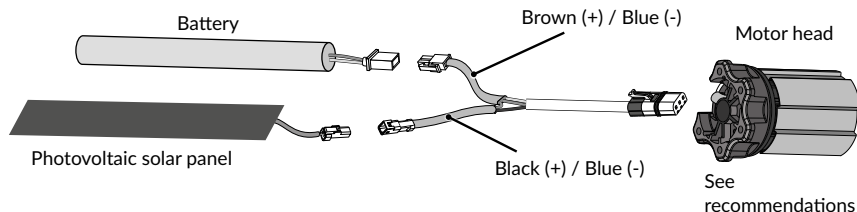


## 3/ Connection

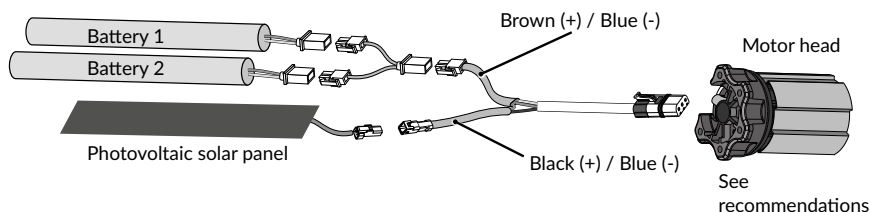
**Recommendations:** When installing and mounting the panels and battery, ensure that the cables are running in the right direction and that they are positioned close to the motor head.

The motor is supplied with a H05VVH power cable. This cable cannot be placed outdoors unless it and the connector are inside a UV-resistant conduit.

### TYMOOV 5 SO / 10 SO / 15 SO



### TYMOOV 20 SO

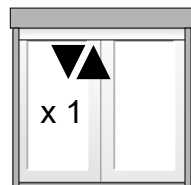
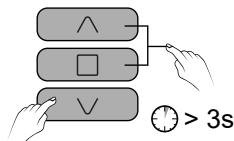
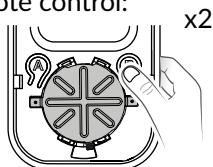


## 4/ Starting up for the first time

### 4.1 Disabling transport mode

If the motor is associated with a remote control and powered by the battery, and does not receive a control command or settings adjustment for 72 hours, it automatically switched into Standby: this is «transport» mode.

To prevent or exit this transport mode, you must disable it from the individual remote control:



**1** Press button B, located on the front of the remote control, twice, so that the orange LED flashes.

**2** On the remote control, press  $\wedge$ ,  $\square$  and  $\vee$  at the same time, for longer than 3 seconds, until the LED lights up.

The motor activates briefly.

## 4/ Starting up for the first time

### 4.2 Pairing an initial remote control with a motor

When switched on for the first time, the motor runs a cycle to warn that no transmitter is associated.

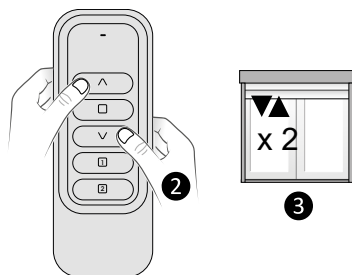
The motors will automatically await association.

You have 5 minutes after power up to associate the motor to the control device.

EN

#### 4.2.1 Case no. 1 : a single motor is switched on

- 1 The motor is waiting for pairing.
- 2 On the remote control, press  $\wedge$  and  $\vee$  at the same time for 3 seconds, until the red LED lights up. Release the buttons. *When the motor is detected, the LED briefly lights up green.*



- 3 After a few seconds, the shutter activates twice to confirm pairing. The remote control is paired and the motor automatically switches to "Setting stops" mode.

#### 4.2.2 Case no. 2 : several motors are switched on

- 1 On the remote control, press  $\wedge$  and  $\vee$  at the same time, for 3 seconds, until the red LED lights up. Release the buttons. *The remote control searches for the various motors. The LED flashes red, then briefly green as soon as a new motor is found.*
- 2 When the LED starts flashing red slowly, press the  $\square$  button as many times as required to select the motor to be paired. *The corresponding shutter activates briefly, once.*
- 3 Once the motor has been found, briefly press  $\wedge$ .
- 4 After a few seconds, the shutter briefly activates twice to confirm pairing.
- 5 To exit pairing mode, press  $\square$  for 3 seconds. The remote control is associated and the motor automatically switches to "Set stops" mode.

## 4/ Starting up for the first time

### 4.3 Stop settings

You can use Auto mode if there are both upper and lower physical stops. The motor will automatically detect its end of travel distances.

If there are no upper physical stops and/or automatic locks, you must set the end of travel manually.

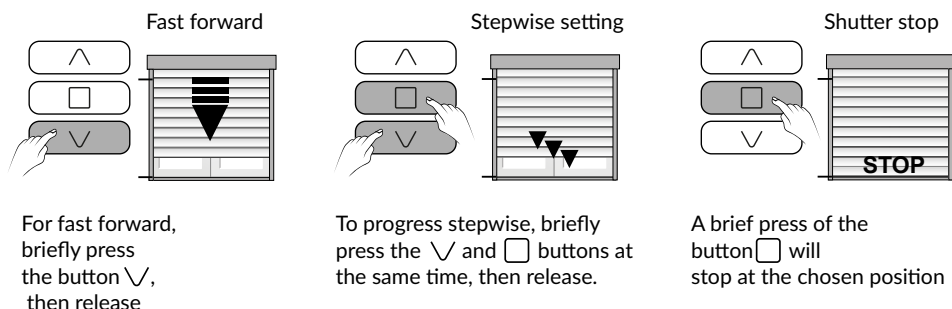
You can use stepwise mode to stop the shutter in the exact position you choose.

The remote control must only be paired with one motor.

There are several ways to configure stops :

- 2 automatic stops
- 1 manual stop and 1 automatic stop,
- 2 manual stops (not compatible with the anti-intruder function).

#### Principle



There is no priority direction for the stop teaching process.

The first stop can be the upper or lower stop.

Do not use the stepwise mode to configure the automatic stops (only for manual stops).

The shutter might move in the opposite direction to the button you press.

The motor will correct the direction of rotation itself when the stops are set.

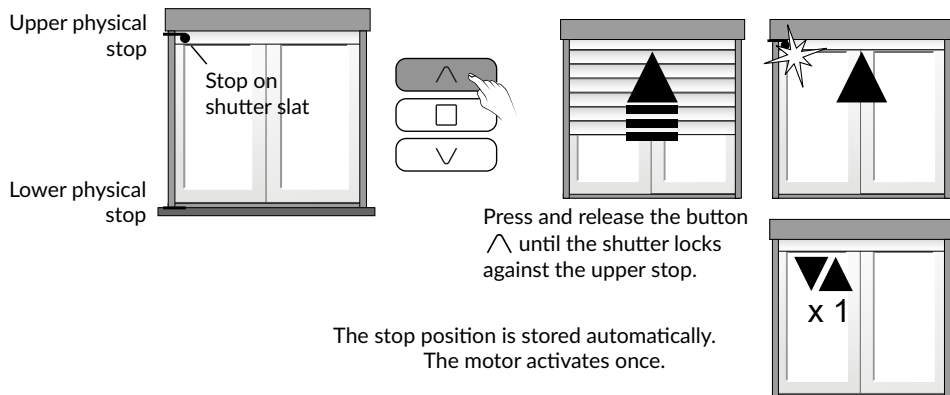
It is still possible to manually reverse the direction of rotation. Briefly press button B located on the front of the remote control so that the LED flashes green, then press and hold the raise and lower buttons at the same time for 3 seconds.

When the LED switches off, the direction of rotation is reversed.

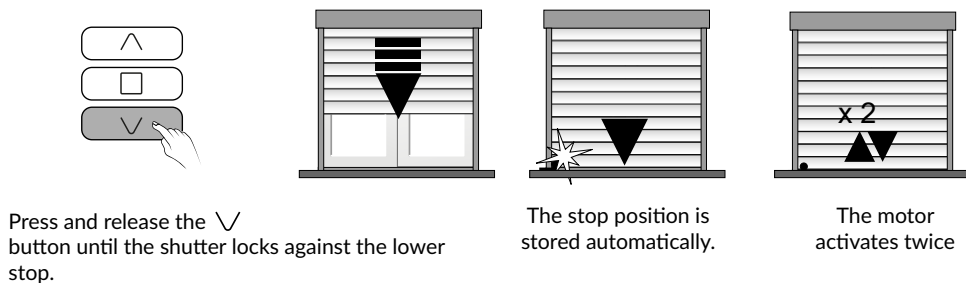
If the power supply is disconnected during the procedure for the setting of the stops, the procedure will have to be restarted from the beginning. Once the stops are set, exit transport mode (cf. 4.1).

### 4.3.1 Storing 2 automatic stops

#### ① Automatic upper stop



#### ② Automatic lower stop



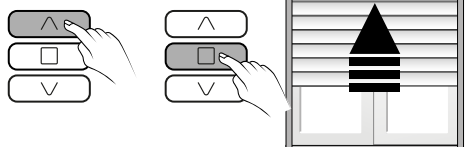
#### ③ The stops are recorded, exit transport mode (cf 4.1).

The next time it reaches these stops, the shutter will not continue until it locks. The motor will stop, so that the shutter is not placed under strain.

## 4/ Starting up for the first time

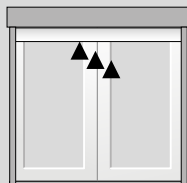
### 4.3.2 Store 1 manual stop + 1 automatic stop

#### 1 Position the shutter



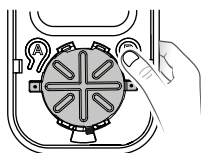
Press the  $\wedge$  button to move the shutter to the desired position, then press  $\square$  to stop it (\*).

Progress stepwise



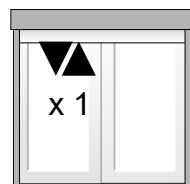
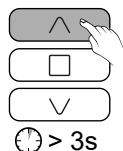
To progress stepwise, briefly press the  $\wedge$  and  $\square$  buttons at the same time, then release.

#### 2 Set the position of the manual stop (top)



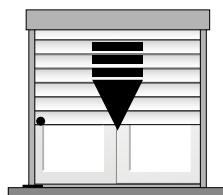
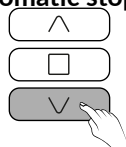
Press briefly on button B located on the front panel of the remote control (or button T2 for the TYXIA 2331 wall-mounted remote control), so that the LED flashes green.

Next, press the button for about 3 seconds  $\wedge$  until the motor activates briefly.

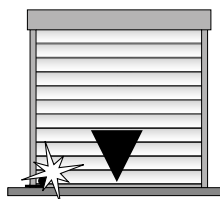


The motor activates briefly

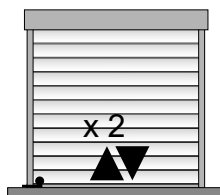
#### 3 Automatic stop



Press the  $\vee$  button until the shutter reaches the lower stop.



The stop position is stored automatically.



The motor activates twice

#### 4 The stops are recorded, exit transport mode (cf 4.1).

The next time it reaches these stops, the shutter will not continue until it locks. The motor will stop, so that the shutter is not placed under strain.

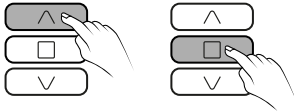
(\*) The shutter may move in the opposite direction to the pressed-on button.

This will automatically be corrected after the 2 stops are recorded, which will be performed systematically :

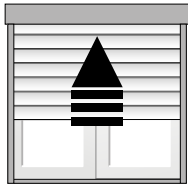
- by pressing  $\wedge$  for 3 seconds for the upper stop,
- by pressing  $\vee$  for 3 seconds for the lower stop, even if the buttons are inverted.

### 4.3.3 Store 2 manual stops

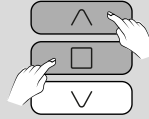
#### 1 Position the shutter



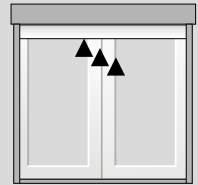
Press the  $\wedge$  button to move the shutter to the required position, then press  $\square$  to stop it (\*).



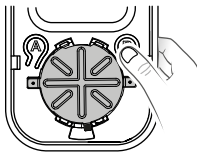
Progress stepwise



To progress stepwise, briefly press the  $\wedge$  and  $\square$  buttons at the same time, then release.

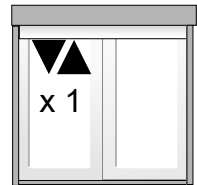
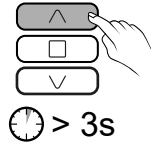


#### 2 Set the position of the first stop (e.g. upper manual stop)



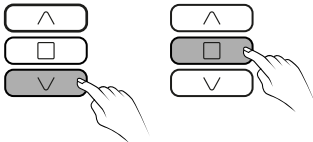
Press briefly on button B located on the front panel of the remote control (or button T2 for the TYXIA 2331 wall-mounted remote control), so that the LED flashes green.

Next, press the button for about 3 seconds  $\wedge$  until the motor activates briefly. The upper manual stop is stored.

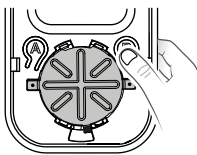
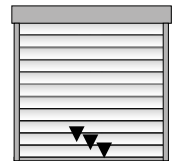
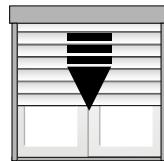


The motor activates briefly

#### 3 Set the position of the 2nd stop (e.g. lower manual stop)

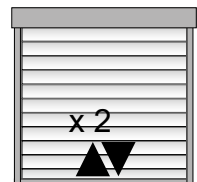
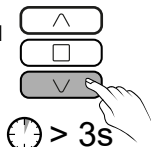


Press the  $\vee$  button to move the shutter to the required position, press  $\square$  to stop it.



Press briefly on button B located on the front panel of the remote control (or button T2 for the TYXIA 2331 wall-mounted remote control), so that the LED flashes green.

Next, press the button for about 3 seconds  $\vee$  until the motor activates briefly. The lower manual stop is recorded.



When the setting of the 2nd stop is completed, the motor validates by operating twice.

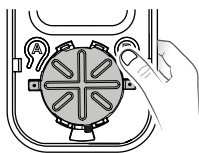
#### 4 The stops are recorded, exit transport mode (cf 4.1).

(\*) The shutter may move in the opposite direction to the pressed-on button. This will automatically be corrected after the 2 stops are recorded, which will be performed systematically :

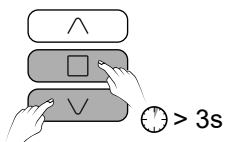
- by pressing  $\wedge$  for 3 seconds for the upper stop,
- by pressing  $\vee$  for 3 seconds for the lower stop, even if the buttons are inverted.

## 5/ Modifying stops

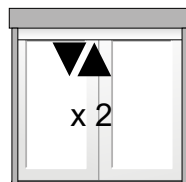
The stops must first be removed then recorded again for them to be modified. Remove them by proceeding as follows :



Press briefly on button B located on the front panel of the remote control (or button T2 for the TYXIA 2331 wall-mounted remote control), so that the LED flashes green.



On the transmitter, press together and hold down the  $\wedge$  and  $\vee$  buttons for more than 3  seconds, until the LED switches on.



The motor briefly starts twice.

The stops have now been removed

See section 4.3 "Setting stops" to record them again.

## 6/ Pairing another transmitter (remote control, Tydom app...)

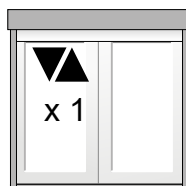
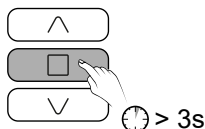
The motor has already been paired with a transmitter.

You can pair various transmitters from the X3D range (TYDOM app, other remote control, etc.) with the motor's up/down function.

Max. number of transmitters that may be paired : 16

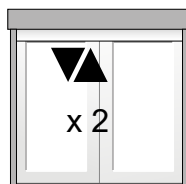
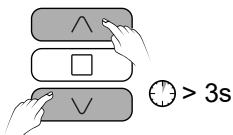
To pair these transmitters, please consult their instructions.

On the already paired  transmitter, press the  button for more than 3 seconds, until the motor activates briefly.



### Validate on the transmitter to be paired (e.g. new remote control)

On the new remote control, press together and hold down the buttons  $\vee$  for more than 3 seconds  $\wedge$  until the LED comes on.




The new remote control is paired with the motor

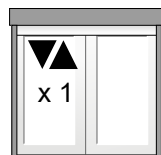
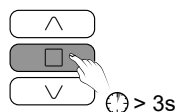
The motor briefly starts twice.

The association mode of a motor is also possible from the application (Settings menu, «My devices»).

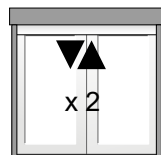
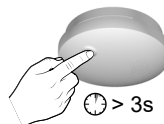
## 7/ Linking a smoke detector directly to the motor

You want to control the opening of roller shutters if smoke is detected.

On the already paired transmitter, press the  button for more than 3 seconds, until the motor activates briefly.



Press for 3 seconds the detector button.  
The motor briefly starts twice.



The association mode of a motor is also possible from the application (Settings menu, «My devices»).

## 8/ Obstacle detection

The motors of the TYMOOV range include the obstacle detection feature. This fully protects the roller shutter mechanism. After locking on an obstacle, the motor reverses direction by about 15 cm. Obstacles can only be detected when the stops have been recorded.

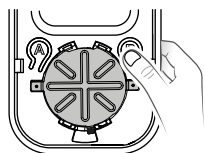
### 8.1 Setting the type of obstacle detection

You can choose between two detection modes :

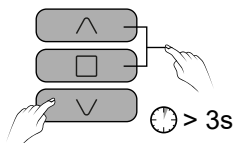
- **Protect+ detection** : (default mode), more efficient obstacle detection, preventing the apron from unwinding in the frame.

- **Basic detection** : detection of an obstacle with the apron unwinding in the frame.

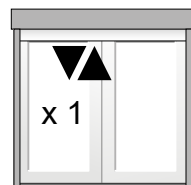
To choose the type of detection :



Press briefly on button B located on the front panel of the remote control (or button T2 for the TYXIA 2331 wall-mounted remote control), so that the LED flashes green.



On the transmitter, press together and hold down the  $\surd$   $\square$  and  $\wedge$  buttons for more than 3 seconds, until the LED switches on.

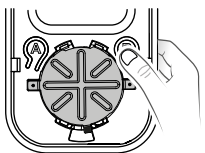


The motor activates briefly :  
Once = Protect+ Detection (default setting)  
Twice = Basic Detection

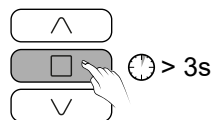
Repeat the above operations to change from one mode to another.

### 8.2 Adjustment of the sensitivity of obstacle detection for Basic detection (only)

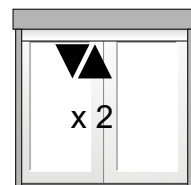
If an obstacle is detected accidentally (e.g. various forms of friction), you can reduce the sensitivity of the object detection feature.



Press briefly on button B located on the front panel of the remote control (or button T2 for the TYXIA 2331 wall-mounted remote control), so that the LED flashes green.



On the transmitter press the  $\square$  button for longer than 3 seconds, until the LED lights up.





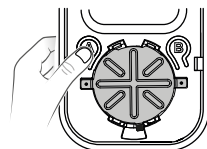
The motor activates briefly :  
Once = high sensitivity (default setting)  
Twice = low sensitivity

Repeat the above operations to change from one mode to another.

## 9/ Erasing one or more pairings



### 9.1 Erasing the pairing of the remote control with the motor

- Remove the front panel of the remote control.
- Press button A (or button T1 for the TYXIA 2331 wall-mounted remote control). *The red LED flashes.*
- Press  as many times as required to select the motor to remove.
- Press the  button. *The motor activates briefly*
- Press button A to exit.











EN

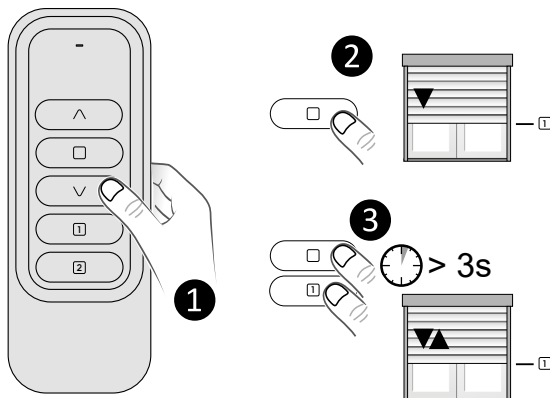
### 9.2 Resetting the remote control

- Remove the front panel of the remote control.
  - Press button A (or button T1 for the TYXIA 2331 wall-mounted remote control) .  
*The red LED flashes.*
  - Press buttons  and  at the same time and hold for 3 seconds.  
*The motor activates briefly*
  - Press button A (or button T1 for the TYXIA 2331 wall-mounted remote control) to exit.
- All the motors paired with the remote control are removed.

## 10/ Favourite positions

You can save up to 2 favourite positions :  and .

-   Position the shutter at the desired position.
-  +  or  +  at the same time for 3 seconds to save the position.  
The LED on the remote control lights up red, then green if the receiver has successfully received the information.  
The shutter is activated briefly to confirm the pairing.  
Release the buttons.



# 11/ Pairing with an alarm control unit

The pairing of the motor with an alarm control unit enables :

- the anti-intrusion function (attempt to raise the shutter),
- the surveillance stop/start report.

## 11.1 Pairing the wireless motor



For intruder detection to work, the lower stop must be recorded automatically with locks.

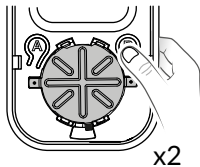
Intruder surveillance is only active if the alarm is activated and the shutter is closed. It is essential to validate the correct association of the motor with the control unit.

### 1 Set the alarm control unit to "Adding product" mode



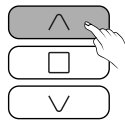
Set the alarm control unit to Maintenance mode, then to "Add product" mode.

### 2 Pair intruder mode with the alarm control unit



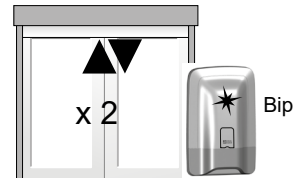
x2

Press twice on button B located on the front panel of the remote control (or button T2 for the TYXIA 2331 wall-mounted remote control), so that the LED flashes orange.



> 3s

Next, press the ^ button for about 3 seconds, until the motor activates briefly.



The control unit beeps.

The roller shutter briefly starts twice.

### 3 Exiting the Add product and Maintenance modes

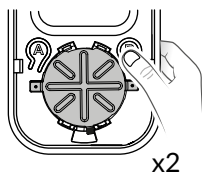


Press the OFF button on the remote control briefly.  
The LED lights up red and then green to confirm the action.  
The LED of the alarm control unit flashes.

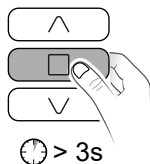
Press the OFF button on the remote control once again.  
The LED changes from red to green to confirm the action.  
The alarm control unit beeps twice and its LED switches off.

## 11.2 Defining the motor's operating mode

	Alarm activation	Stopping of the alarm
Mode 1 (default)	The shutter closes	The shutter remains in position
Mode 2	The shutter closes	The shutter opens
Mode 3	The shutter remains in position	The shutter remains in position



x2



① Press twice on button B located on the front panel of the remote control (or button T2 for the TYXIA 2331 wall-mounted remote control), so that the LED flashes orange.

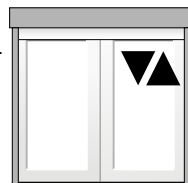
② Then press the  button for around 3 seconds so that the motor activates briefly.

The motor activates once : Mode 1

The motor activates twice : Mode 2

The motor activates three times : Mode 3

To switch from one mode to another, repeat operations ① and ②.





The motor activates briefly.

## 12/ Your remote control is lost or not functioning

These procedures are used to set the motor to Awaiting pairing mode for a new control unit (Tyxia 1701, 2331, TYDOM etc.) when the remote control of the relevant motor has been lost or is out of order.

### On the new remote control :

- Press twice on button B located on the front panel of the remote control (or button T2 for the TYXIA 2331 wall-mounted remote control), so that the LED flashes orange.
- Press  and  for 3 seconds, until the flashing stops.

### You have 2 minutes to carry out the following operations :

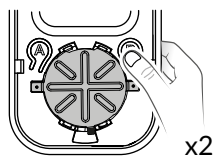
Disconnect the power supply battery from the motor, wait between 20 seconds and 1 minute, then reconnect the battery. The motor acknowledges.

- Pair the new remote control with the motor (see § 4.2).

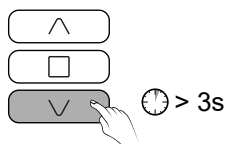
## 13/ Factory reset


To return to the original configuration, with the motor unprogrammed and no transmitter paired.

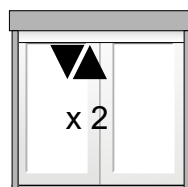
To perform a factory reset, the remote control must be paired with just one motor.



Press twice on button B located on the front panel of the remote control (or button T2 for the TYXIA 2331 wall-mounted remote control), so that the LED flashes orange.



Press the  button for 3 seconds, until the red LED lights up.



The motor briefly starts twice.  
The motor then activates once to signal that it is waiting to be paired.

The motor has not been paired  
or configured before

## 14/ Troubleshooting

EN

### ● **The motor does not work:**

- Check that the wiring corresponds to the diagrams in the «Connection» chapter.
- Check that the motor is not in thermal protection mode; just wait a few minutes for it to cool down.
- Check whether there is a problem linked to the end of travel settings and perform the reset again..

### ● **I cannot associate my remote control:**

My motor has switched to Extra Low Power mode. Disconnect the battery and the solar panel from the motor. Keep them disconnected for more than 90 seconds. Reconnect the battery and the solar panel to the motor. The motor activates once. Association mode is reinitiated.

### ● **The motor is not responding to commands from the remote control:**

- Verify that the remote control used is compatible with the Tymoov Solar motor.
- When the motor is connected for the first time, it will automatically go into standby after 72 hours - it is in «transport» mode.

For normal use, you must therefore disable this mode (see § 4.1).

### ● **The stops are not respected:**

- Check the mechanical components of the system (stabilisation, play, distortion, etc.)
- Check whether there is a fault linked to the end of travel settings and reset them.

### ● **The green LED does not flash after a brief press of button B of the TYXIA 1701/1716 (or button T2 for the TYXIA 2331 wall-mounted remote control).**

- Several motors are associated with the remote control.

You therefore do not have access to the settings modes in this particular case. To apply settings, the remote control can only be associated to a single motor.

### ● **In case of low battery.**

- When the battery reaches a low level of charge, the final command can only be to raise the shutter.

A complete ascent can be achieved by means of a long press for more than 3 seconds.

The battery must then be recharged (charger ref. 6357034).

- If the motor does not respond to a down command (charge level too low), the battery must be recharged.

- 2 battery recharges are permitted per year.

Beyond this, you will have to replace the battery.

- Operation of the motor with a DFR will be guaranteed, even in the event that the charge is too low, provided the battery will allow it.

- You can view the battery charge status via the Tydom app.

## Empfehlungen

**Diese Anleitung richtet sich an qualifizierte Schließtechniker oder Elektriker, die den Rollläden installieren, warten oder demontieren.**

### **WARNUNG: Wichtige Sicherheitshinweise**

Eine unsachgemäße Installation kann zur schweren Verletzungen führen.

Befolgen Sie alle Anweisungen und bewahren Sie Ihre Installationsanleitung auf.

- Die TYMOOV xSO-Motorisierungen sind ausschließlich für die Inbetriebnahme von Rollläden bestimmt und ausgelegt. Wenden Sie sich bei Fragen zu anderen Verwendungszwecken an unseren technischen Kundendienst.
  - Vergewissern Sie sich, dass die solarbetriebenen Rollläden die Bedingungen der Rubrik „Erneuerbare Energien“ Ihrer Hausratversicherung erfüllen.
  - Der Mindest-Innendurchmesser des Aufrollrohrs beträgt 47 mm, wobei das Rohr je nach Gewicht und Länge des Rollladens ausgewählt werden muss. Beachten Sie dazu die Angabe des Rohrerstellers.
  - Betätigen Sie den Rollladen nicht, wenn sich Personen oder Gegenstände im Bewegungsbereich befinden.
  - Die beweglichen Teile des Motors müssen vor Berührung geschützt sein, sofern sie unterhalb von 2,5 m installiert werden.
  - Entfernen Sie vor der Installation des Motors alle nicht benötigten Schnüre und Bänder und schalten Sie alle Geräte aus, die für den Betrieb des Motors nicht erforderlich sind.
  - **ACHTUNG:** Unterbrechen Sie die Spannungsversorgung der Rollläden nicht bzw. betätigen Sie diese nicht, wenn an der Installation oder in der unmittelbaren Umgebung Wartungs- oder Reinigungsarbeiten durchgeführt werden (z. B.: Reinigung der Fenster).
- Unterbrechen Sie die Spannungsversorgung auch für die Instandsetzung der Rollläden oder den Austausch von Teilen.-  
Beobachten Sie den Rollladen, wenn er sich bewegt, und halten Sie Personen fern, bis er vollständig geschlossen ist.
- Lassen Sie Kinder nicht mit den fest angebrachten Bedienelementen spielen. Bewahren Sie die Bedienelemente außerhalb der Reichweite von Kindern auf.

- Dieses Gerät kann von Kindern ab einem Alter von mindestens 8 Jahren sowie von Personen mit eingeschränkten physischen, sensorischen oder geistigen Fähigkeiten oder ohne Erfahrung oder Kenntnisse verwendet werden, wenn sie angemessen beaufsichtigt werden oder wenn ihnen Anweisungen in Bezug auf die sichere Verwendung des Geräts gegeben wurden und sie die damit einhergehenden Risiken verstanden haben.  
Kinder dürfen nicht mit dem Gerät spielen. Die Reinigung und Wartung durch den Nutzer sollte nicht von Kindern ohne Beaufsichtigung durchgeführt werden.
- Das Betätigungselement eines Schalters ohne Verriegelung muss sich in direkter Sichtweite des angetriebenen Teils, aber entfernt von den beweglichen Teilen befinden. Es muss auf einer Mindesthöhe von 1,5 m installiert werden und darf der Öffentlichkeit nicht zugänglich sein.
- Fest installierte Steuerungsgeräte müssen sichtbar angebracht sein.
- Stellen Sie bei der Verwendung eines Schalters ohne Verriegelung sicher, dass alle anderen anwesenden Personen einen gewissen Abstand wahren;
- Überprüfen Sie die Installation in regelmäßigen Abständen, um eine eventuelle fehlerhafte Ausrichtung bzw. Abnutzungen der Kabel oder Federn festzustellen.
- Verwenden Sie das Gerät nicht, wenn eine Reparatur oder eine Einstellung erforderlich ist.

## Wesentliche Bestandteile und Angaben

- TYMOOV xSO-Motoren verfügen über X3D-Funkempfänger mit einer Funk-Frequenz von 868 MHz. Sie sind nur mit Fernbedienungen des DELTA DORE X3D-Produktsortiments kompatibel: TYXIA 1701, TYXIA 2331 und TYXIA 1716.
- Es empfiehlt sich, ausreichend starre Rollladenlamellen zu verwenden.
- Wenn der Rollladen geschlossen ist, darf er die Führungsschienen um maximal eine halbe Lamelle überragen.
- Die auf dem Rollladen verwendeten Aufhängfedern oder automatischen Hochschiebesicherungen müssen den Verwendungsempfehlungen ihrer Hersteller entsprechen  
Die maximalen Drehmomente bei gesperrtem Rotor für die Motoren  
TYMOOV 5 SO oder 10 SO sind: 5 Nm : 7Nm / 10 Nm : 12 Nm.  
TYMOOV 15 SO sind: 15Nm : 18 Nm  
TYMOOV 20 SO sind: 20 Nm : 24 Nm

## Empfehlungen

Modelle, die für diese Drehmomente nicht geeignet sind, dürfen nicht eingebaut werden.

Die Anzahl der Hochschiebesicherungen muss unbedingt an das Modell und die Anzahl der Glieder angepasst werden.

- Verwenden Sie bei oberen Endlagen nach Möglichkeit Systeme, die in die Führungsschienen integriert sind.
- Achten Sie auf die Steifigkeit des Kastens bei Anschlagssystemen an den Rolladenlamellen.
- Es ist zwingend erforderlich, den TYMOOV-Solarmotor mit dem Solarpanel und der DELTA DORE-Batterie zu verbinden. Die Verwendung eines anderen Panels kann zu Fehlfunktionen führen.
- TYMOOV xSO-Motoren prüfen in Abständen von jeweils 100 Betätigungen die Anschläge, wobei der Motor die Abweichungen der Rollläden automatisch kompensiert.
- Die Garantie für die einwandfreie Funktionsfähigkeit des Motors ist gewährleistet, wenn der Motor gemäß den folgenden Empfehlungen installiert und verwendet wird.

Es ist notwendig, dass die peripheren Elemente, wie zum Beispiel Wickelrohr, Stützen, Schrauben, usw., gut ausgewählt und fachgemäß montiert werden. Die Eigenschaften des angetriebenen Teils müssen mit der zugewiesenen Last und Betriebsdauer vereinbar sein.

- A-bewerteter Schalldruckpegel:  $L_pA \leq 70 \text{ dB(A)}$ .
- Kabel, die durch eine Metallwand verlaufen, müssen mit einer Hülse oder Ummantelung geschützt und isoliert werden. Das Kabel des TYMOOV xSO ist demontierbar.
- Sollte das Netzkabel beschädigt sein, muss es vom Hersteller, seinem technischen Kundendienst oder einer ähnlich befugten und qualifizierten Person ausgetauscht werden, um Gefahren zu vermeiden.
- Die Wahl des Motors muss entsprechend den Anforderungen des Trägerprodukts erfolgen. Beachten Sie für die Auswahl des Motors entsprechend der Rollläden unsere Übersichten. Ein Typenschild auf dem Motor gibt den Nenndrehmoment und die Betriebsdauer an.
- Die TYMOOV xSO-Rohrmotoren sind für kurze Betriebszeiten ausgelegt (10 Minuten Dauerbetrieb). Sie verfügen über einen elektronischen Schutz, der die Überhitzung verhindert.
- Falls der Rollladen von Hand angehoben wird (z. B.: Einbruchstest), fährt der Motor den Rollladen wieder herunter. Achtung: Die Finger können hierbei eingequetscht werden!

DELTA DORE DECLARATION UE DE CONFORMITÉ EU DECLARATION OF CONFORMITY	
Document original en langue Française / Language English is a translation of the original language version	
Code produit DELTA DORE (DELTA DORE product code)	Nom commercial (commercial name)
4390027	TYMOOV 5 S0
Motorisation de volets roulants (Motor of roller shutter)	
Fabricant / Manufacturer: DELTA DORE S.A., 35270 Bonnemain, France	Tel: +33 2 99 73 45 17, info.technique@deltadore.com
Par la présente, DELTA DORE déclare sous sa seule responsabilité que le produit ci-dessus est en conformité avec la législation d'harmonisation de l'Union Européenne : Hereby, DELTA DORE declares under its sole responsibility that the above device is in conformity with the relevant Union harmonization legislation:	
Directive des équipements radioélectriques 2014/53/UE	Radio Equipment Directive (RED) 2014/53/UE
Directive Machine 2006/42/CE	Machinery Directive (MD) 2006/42/EC
Directive RoHS 2011/65/CE	RoHS directive 2011/65/EC
Les normes harmonisées suivantes ont été appliquées : The following harmonised standards have been applied:	
RED 2014/53/UE Article 3.1a & MD 2006/42/EC	Sécurité (Safety) IEC 60335-1:2010 + A1:2013 + A2:2014 IEC 60335-2-97:2016 A1:2019 EN 60335-1:2012 + AC:2014 + A11:2014 + A13:2017 + A1:2019 + A2:2019 + A14:2019 + A16:2021 EN 60335-2-97:2006 + A11:2008 + A2:2010 + A12:2015
RED 2014/53/UE Article 3.1b	Santé (Health) / EMF Compatibilité électromagnétique Electromagnetic compatibility EN 301 489-1 V22.3 (2019-11) EN 301 489-3 V23.2 (2023-01) EN IEC 55014-1:2021 EN IEC 55014-2:2021
RED 2014/53/UE Article 3.2 RoHS 2011/65/CE	Spectre radioélectrique Radio spectrum EN 300 220-1 V3.1.1 (2017-02) EN 300 220-2 V3.1.1 (2017-02) Restriction des substances dangereuses Restriction of hazardous substances EN 50581:2012
La personne autorisée à constituer le dossier technique est (The person authorised to compile the technical file is): Dens BELLANGER, Le Vieux Chêne 35270 Bonnemain - FRANCE.	
Signé pour et au nom de (Signed for and on behalf of): DELTA DORE Lieu (Place) : Bonnemain (France) / Date of emission (Date of issue - dd/mm/yyyy): 26/10/2023 Nom (Name) : Dens BELLANGER / Fonction (Function) : Directeur Qualité Produits et Solutions (Products and Solutions Quality Director) Signature (Signature):	

DELTA DORE DECLARATION UE DE CONFORMITÉ EU DECLARATION OF CONFORMITY	
Document original en langue Française / Language English is a translation of the original language version	
Code produit DELTA DORE (DELTA DORE product code)	Nom commercial (commercial name)
4390025	TYMOOV 10 S0
Motorisation de volets roulants (Motor of roller shutter)	
Fabricant / Manufacturer: DELTA DORE S.A., 35270 Bonnemain, France	Tel: +33 2 99 73 45 17, info.technique@deltadore.com
Par la présente, DELTA DORE déclare sous sa seule responsabilité que le produit ci-dessus est en conformité avec la législation d'harmonisation de l'Union Européenne : Hereby, DELTA DORE declares under its sole responsibility that the above device is in conformity with the relevant Union harmonization legislation:	
Directive des équipements radioélectriques 2014/53/UE	Radio Equipment Directive (RED) 2014/53/UE
Directive Machine 2006/42/CE	Machinery Directive (MD) 2006/42/EC
Directive RoHS 2011/65/CE	RoHS directive 2011/65/EC
Les normes harmonisées suivantes ont été appliquées : The following harmonised standards have been applied:	
RED 2014/53/UE Article 3.1a & MD 2006/42/EC	Sécurité (Safety) IEC 60335-1:2010 + A1:2013 + A2:2014 IEC 60335-2-97:2016 A1:2019 EN 60335-1:2012 + AC:2014 + A11:2014 + A13:2017 + A1:2019 + A2:2019 + A14:2019 + A16:2021 EN 60335-2-97:2006 + A11:2008 + A2:2010 + A12:2015
RED 2014/53/UE Article 3.1b	Santé (Health) / EMF Compatibilité électromagnétique Electromagnetic compatibility EN 301 489-1 V22.3 (2019-11) EN 301 489-3 V23.2 (2023-01) EN IEC 55014-1:2021 EN IEC 55014-2:2021
RED 2014/53/UE Article 3.2 RoHS 2011/65/CE	Spectre radioélectrique Radio spectrum EN 300 220-1 V3.1.1 (2017-02) EN 300 220-2 V3.1.1 (2017-02) Restriction des substances dangereuses Restriction of hazardous substances EN 50581:2012
La personne autorisée à constituer le dossier technique est (The person authorised to compile the technical file is): Dens BELLANGER, Le Vieux Chêne 35270 Bonnemain - FRANCE.	
Signé pour et au nom de (Signed for and on behalf of): DELTA DORE Lieu (Place) : Bonnemain (France) / Date of emission (Date of issue - dd/mm/yyyy): 26/10/2023 Nom (Name) : Dens BELLANGER / Fonction (Function) : Directeur Qualité Produits et Solutions (Products and Solutions Quality Director) Signature (Signature):	

DELTA DORE DECLARATION UE DE CONFORMITÉ EU DECLARATION OF CONFORMITY	
Document original en langue Française / Language English is a translation of the original language version	
Code produit DELTA DORE (DELTA DORE product code)	Nom commercial (commercial name)
4390037	TYMOOV 15 S0
Motorisation de volets roulants (Motor of roller shutter)	
Fabricant / Manufacturer: DELTA DORE S.A., 35270 Bonnemain, France	Tel: +33 2 99 73 45 17, info.technique@deltadore.com
Par la présente, DELTA DORE déclare sous sa seule responsabilité que le produit ci-dessus est en conformité avec la législation d'harmonisation de l'Union Européenne : Hereby, DELTA DORE declares under its sole responsibility that the above device is in conformity with the relevant Union harmonization legislation:	
Directive des équipements radioélectriques 2014/53/UE	Radio Equipment Directive (RED) 2014/53/UE
Directive Machine 2006/42/CE	Machinery Directive (MD) 2006/42/EC
Directive RoHS 2011/65/CE	RoHS directive 2011/65/EC
Les normes harmonisées suivantes ont été appliquées : The following harmonised standards have been applied:	
RED 2014/53/UE Article 3.1a & MD 2006/42/EC	Sécurité (Safety) IEC 60335-1:2010 + A1:2013 + A2:2014 IEC 60335-2-97:2016 A1:2019 EN 60335-1:2012 + AC:2014 + A11:2014 + A13:2017 + A1:2019 + A2:2019 + A14:2019 + A16:2021 EN 60335-2-97:2006 + A11:2008 + A2:2010 + A12:2015
RED 2014/53/UE Article 3.1b	Santé (Health) / EMF Compatibilité électromagnétique Electromagnetic compatibility EN 301 489-1 V22.3 (2019-11) EN 301 489-3 V23.2 (2023-01) EN IEC 55014-1:2021 EN IEC 55014-2:2021
RED 2014/53/UE Article 3.2 RoHS 2011/65/CE	Spectre radioélectrique Radio spectrum EN 300 220-1 V3.1.1 (2017-02) EN 300 220-2 V3.1.1 (2017-02) Restriction des substances dangereuses Restriction of hazardous substances EN 50581:2012
La personne autorisée à constituer le dossier technique est (The person authorised to compile the technical file is): Dens BELLANGER, Le Vieux Chêne 35270 Bonnemain - FRANCE.	
Signé pour et au nom de (Signed for and on behalf of): DELTA DORE Lieu (Place) : Bonnemain (France) / Date of emission (Date of issue - dd/mm/yyyy): 26/10/2023 Nom (Name) : Dens BELLANGER / Fonction (Function) : Directeur Qualité Produits et Solutions (Products and Solutions Quality Director) Signature (Signature):	

DELTA DORE DECLARATION UE DE CONFORMITÉ EU DECLARATION OF CONFORMITY	
Document original en langue Française / Language English is a translation of the original language version	
Code produit DELTA DORE (DELTA DORE product code)	Nom commercial (commercial name)
4390038	TYMOOV 20 S0
Motorisation de volets roulants (Motor of roller shutter)	
Fabricant / Manufacturer: DELTA DORE S.A., 35270 Bonnemain, France	Tel: +33 2 99 73 45 17, info.technique@deltadore.com
Par la présente, DELTA DORE déclare sous sa seule responsabilité que le produit ci-dessus est en conformité avec la législation d'harmonisation de l'Union Européenne : Hereby, DELTA DORE declares under its sole responsibility that the above device is in conformity with the relevant Union harmonization legislation:	
Directive des équipements radioélectriques 2014/53/UE	Radio Equipment Directive (RED) 2014/53/UE
Directive Machine 2006/42/CE	Machinery Directive (MD) 2006/42/EC
Directive RoHS 2011/65/CE	RoHS directive 2011/65/EC
Les normes harmonisées suivantes ont été appliquées : The following harmonised standards have been applied:	
RED 2014/53/UE Article 3.1a & MD 2006/42/EC	Sécurité (Safety) IEC 60335-1:2010 + A1:2013 + A2:2014 IEC 60335-2-97:2016 A1:2019 EN 60335-1:2012 + AC:2014 + A11:2014 + A13:2017 + A1:2019 + A2:2019 + A14:2019 + A16:2021 EN 60335-2-97:2006 + A11:2008 + A2:2010 + A12:2015
RED 2014/53/UE Article 3.1b	Santé (Health) / EMF Compatibilité électromagnétique Electromagnetic compatibility EN 301 489-1 V22.3 (2019-11) EN 301 489-3 V23.2 (2023-01) EN IEC 55014-1:2021 EN IEC 55014-2:2021
RED 2014/53/UE Article 3.2 RoHS 2011/65/CE	Spectre radioélectrique Radio spectrum EN 300 220-1 V3.1.1 (2017-02) EN 300 220-2 V3.1.1 (2017-02) Restriction des substances dangereuses Restriction of hazardous substances EN 50581:2012
La personne autorisée à constituer le dossier technique est (The person authorised to compile the technical file is): Dens BELLANGER, Le Vieux Chêne 35270 Bonnemain - FRANCE.	
Signé pour et au nom de (Signed for and on behalf of): DELTA DORE Lieu (Place) : Bonnemain (France) / Date of emission (Date of issue - dd/mm/yyyy): 26/10/2023 Nom (Name) : Dens BELLANGER / Fonction (Function) : Directeur Qualité Produits et Solutions (Products and Solutions Quality Director) Signature (Signature):	



**DELTA DORE - 35270 - BONNEMAIN - France**

**deltadore@deltadore.com**


**Aufgrund möglicher Weiterentwicklungen von Normen und Produkten sind die in der vorliegenden Dokumentation aufgeführten Angaben und Abbildungen nur bei entsprechender Bestätigung von uns verbindlich.**

1/ Technische Daten.....	51
2/ Montage des Motors.....	52
2.1 Montage des Zahnrads und Zahnkranzes.....	52
2.2 Montage in der Welle.....	52
2.3 Position des Motorkopfes.....	53
2.4 Montage des Motors auf seiner Halterung.....	53
3/ Anschluss.....	54
4/ Erste Inbetriebnahme.....	54
4.1 Deaktivierung des Tansportmodus.....	54
4.2 Zuordnen einer ersten Fernbedienung mit einem Motor.....	55
4.3 Einstellung der Anschläge.....	56
5/ Ändern der Anschläge.....	60
6/ Zuordnung eines anderen Senders.....	60
7/ Direkte Zuordnung eines Rauchmelders zum Motor.....	61
8/ Hinderniserkennung.....	62
8.1 Einstellung des Typs der Hinderniserkennung.....	62
8.2 Einstellung der Empfindlichkeit der Hinderniserkennung im Erkennungsmodus Basic (ausschließlich in diesem Modus) ..	62
9/ Löschung einer oder mehrerer Zuordnungen.....	63
9.1 Löschung der Zuordnung der Fernbedienung zum Motor.....	63
9.2 Zurücksetzung der Fernbedienung.....	63
10/ Zwischenstellungen.....	63
11/ Zuordnen mit einer Alarmzentrale.....	64
11.1 Zuordnung des Funkmotors.....	64
11.2 Festlegen der Betriebsart des Motors.....	65
12/ Sie haben Ihre Fernbedienung verloren oder sie funktioniert nicht.....	66
13/ Zurücksetzen auf die Werkseinstellungen.....	66
14/ Hilfe.....	67

# 1/ Technische Daten

- Stromversorgung: 12 Vcc  
TYMOOV-Solarmotoren dürfen nur mit den mitgelieferten DELTA DORE-Batterien betrieben werden:  
**TYMOOV 5 SO:** Batterie 10S1P 1200 Ni-MH Ref. 7011725 (x5), 7011738 (x20)  
**TYMOOV 10 SO - 15 SO:** Batterie 10S1P1 2200 Ni-MH Ref. 6357037 (x1), 7011724 (x5) und 7011737 (x20)  
**TYMOOV 20 SO :** 2 Batterien 10S1P1 2200 Ni-MH Ref. 6357037 (x1), 7011724 (x5) und 7011737 (x20) mit gleichem Datumcode + 1 Doppelbatteriekabel Ref.7011771 (x5).
- Schutzklasse III
- Max. Betriebsdauer: 10 Minuten
- Elektrische Leistungen:  
**TYMOOV 5 SO:** 25 W - **TYMOOV 10 SO:** 40 W  
**TYMOOV 15 SO:** 50 W - **TYMOOV 20 SO:** 60 W
- Funkfrequenz X3D: 868,7 bis 869,2 MHz
- Maximale Funkleistung < 10 mW, Empfänger der Kategorie 2
- Funkreichweite bis 300 m im Freifeld, je nach zugeordneten Produkten (Reichweite hängt von Einbaubedingungen und elektromagnetischen Einflüssen ab).
- Anzahl der zugeordneten Sender: maximal 16
- A-bewerteter Schalldruckpegel: LpA ≤ 70 dB(A).
- IP-Schutzart: IP44
- Betriebstemperatur: -20 °C bis + 60 °C
- Lagertemperatur:
  - Motor: -30°/+70°C
  - Batterie: -20°/+35°C
  - Solarpanel: -20°/+70°C


## Europäische Richtlinie 2006/66/EG (für batteriebetriebene Produkte)

 Das Symbol der durchgestrichenen Mülltonne hat folgende Bedeutung:

Batterien und Akkus dürfen nicht im Hausmüll entsorgt werden.

Die Verbraucher müssen sie zu einer zugelassenen Sammelstelle bringen, die sich entweder in Geschäften, bei Händlern oder in kommunalen Einrichtungen befindet. Batterien und Akkus enthalten giftige Stoffe und Schwermetalle, die umwelt- und gesundheitsschädlich sein können.

Alte Batterien und Akkus können recycelt werden und enthalten wertvolle Materialien wie Eisen, Zink, Mangan oder Nickel.

 **ACHTUNG**, bei batteriebetriebenen Produkten: Brand- oder Explosionsgefahr, wenn die Originalbatterien durch Batterien des falschen Typs oder Formats ersetzt werden (Beispiele: Alkaline > Lithium; AA(LR6) > AAA(LR03)).

Entsorgen Sie die Batterie nicht in einem Feuer oder in einem heißen Ofen, zerdrücken und zerschneiden Sie die Batterie nicht, da dies zu einer Explosion führen kann.

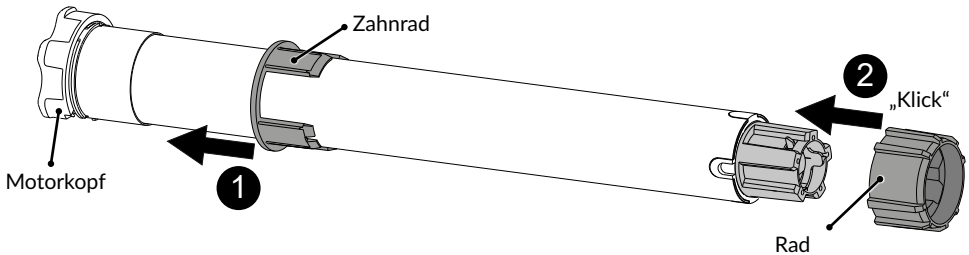
Bewahren Sie die Batterie nicht in einer Umgebung mit sehr hohen Temperaturen oder extrem niedrigem Luftdruck aus, da dies zu einer Explosion oder zum Austreten von brennbaren Flüssigkeiten oder Gasen führen kann.

- Die Batterie muss aus dem Gerät entfernt werden, bevor dieses entsorgt werden kann;
- Die Batterie muss auf sichere Weise entsorgt werden.

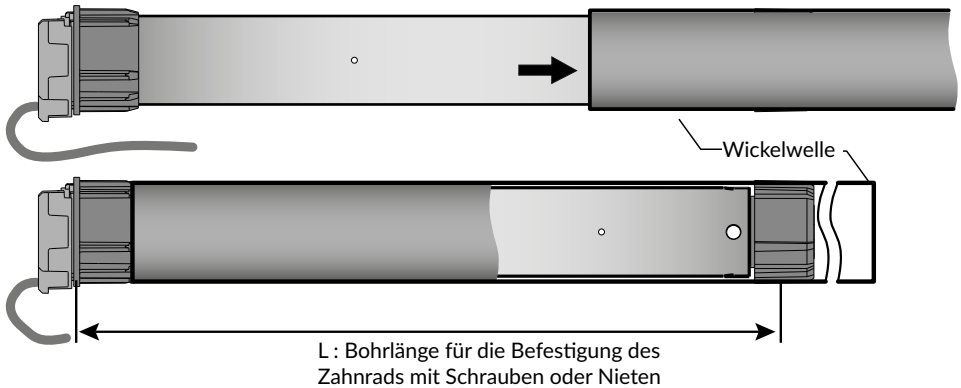
## 2/ Montage des Motors

- Schieben Sie den Motor leichtgängig in die Aufrollwelle und schlagen Sie dabei keinesfalls auf den Motorkopf oder die Antriebswelle. Achten Sie ebenfalls darauf, dass Sie die Aufrollwelle mit dem installierten Motor unter keinen Umständen beschädigen.
- Verwenden Sie für die Befestigung des Rollladens an der Aufrollwelle Schrauben mit einem Überstand von maximal 1 mm im Inneren der Welle.

### 2.1 Montage des Zahnrads und Zahnkranzes



### 2.2 Montage in der Welle

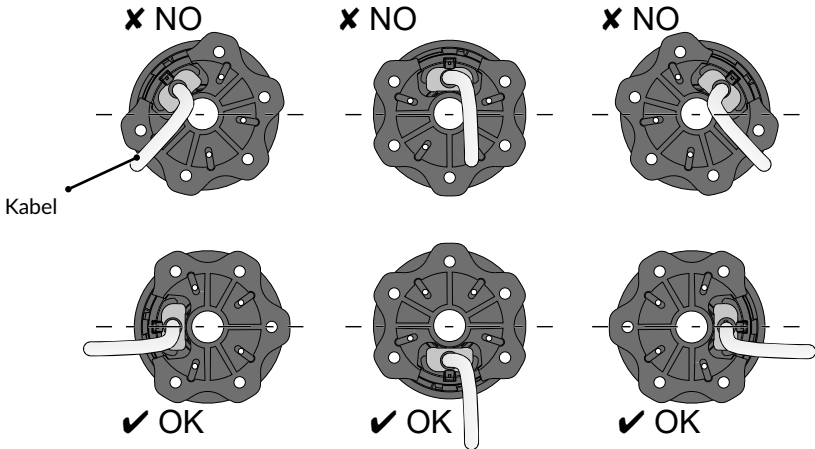


Mechanische Teile und Antriebs- sowie Befestigungszubehör finden Sie in unserem Produktkatalog.

Modell	Bohrlänge (L)	Gesamtlänge
TYMOOV 5 Nm	375 mm	404 mm
TYMOOV 10/15/20 Nm	395 mm	424 mm

## 2.3 Position des Motorkopfes

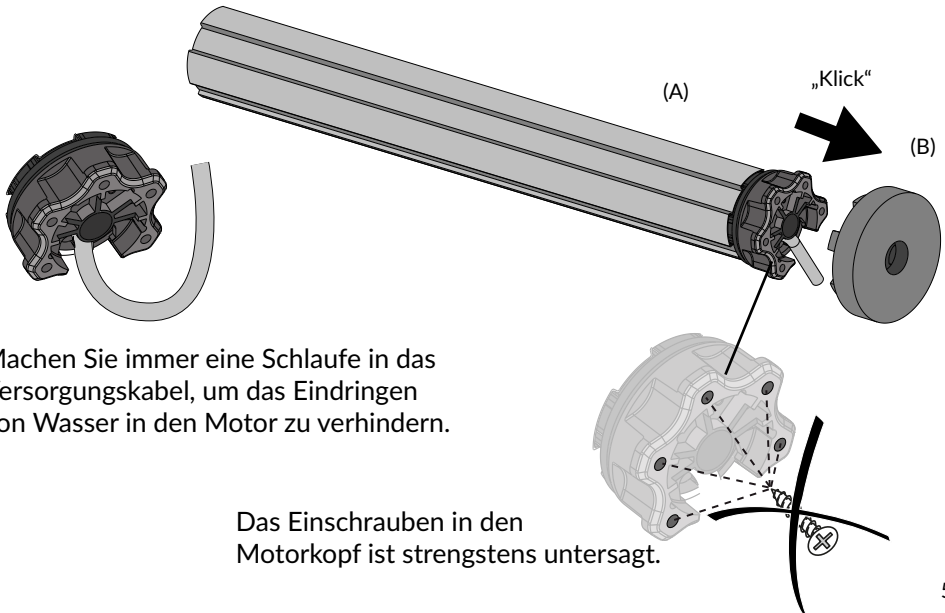
Der Motorkopf muss so in der Welle positioniert werden, dass das Kabel im unteren Teil horizontal ausgerichtet ist.



## 2.4 Montage des Motors auf seiner Halterung

Schieben Sie die Rohr-/Motoreinheit (A) auf die Halterung (B), bis sie einrastet (Klick).

Bei der Montage darf der Kopf nicht gegen die Halterung drücken, um eine freie Rotation des Kopfes zu gewährleisten.



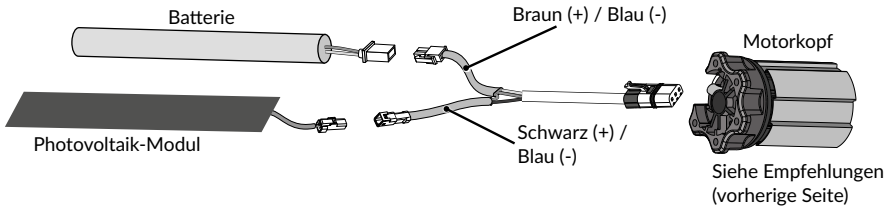
Machen Sie immer eine Schlaufe in das Versorgungskabel, um das Eindringen von Wasser in den Motor zu verhindern.

Das Einschrauben in den Motorkopf ist strengstens untersagt.

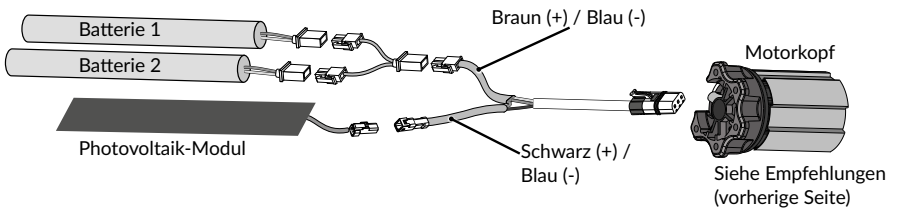
## 3/ Anschluss

**Empfehlungen:** Achten Sie bei der Installation und Befestigung des Panels und der Batterie darauf, dass die Kabel in der Nähe des Motorkopfes verlaufen. Der Lieferumfang des Motors umfasst ein Stromkabel vom Typ H05VVf. Dieses Kabel darf nicht im Außenbereich verwendet werden, es sei denn, es wird zusammen mit dem Stecker in einem UV-beständigen Schacht verlegt.

### TYMOOV 5 SO / 10 SO / 15 SO



### TYMOOV 20 SO

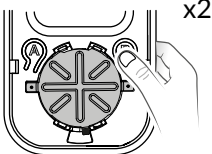


## 4/ Erste Inbetriebnahme

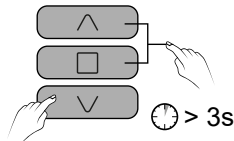
### 4.1 Deaktivierung des Transportmodus

Wenn der Motor einer Fernbedienung zugeordnet ist und von der Batterie gespeist wird und 72 Stunden lang keinen Steuer- oder Einstellbefehl erhält, schaltet er automatisch in den Standby-Modus: dies ist der „Transport“-Modus.

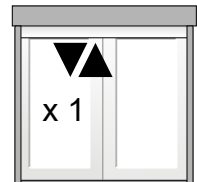
Um diesen Transportmodus zu deaktivieren oder zu verlassen, müssen Sie ihn von Ihrer individuellen Fernbedienung aus deaktivieren:



- 1 Drücken Sie 2-mal auf die Taste B unter der Vorderseite der Fernbedienung, damit die orangefarbene Kontrollleuchte aufblinkt.



- 2 Drücken Sie auf der Fernbedienung gleichzeitig mindestens 3 Sekunden lang auf die Tasten  $\wedge$ ,  $\square$  und  $\vee$ , bis die Kontrollleuchte aufleuchtet.



Der Motor schaltet sich kurz ein.

## 4/ Erste Inbetriebnahme

### 4.2 Zuordnen einer ersten Fernbedienung mit einem Motor

Bei der ersten Inbetriebnahme hebt der Motor den Rollladen kurz auf und senkt diesen wieder ab, um die Bereitstellung für die Zuordnung zu melden.

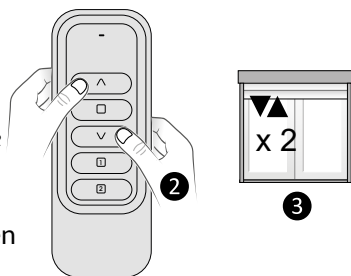
Die Motoren warten automatisch auf die Zuordnung.

Nach dem Einschalten haben Sie 5 Minuten Zeit, um den Motor einem Bedienelement zuzuordnen.

DE

#### 4.2.1 1. Fall : Nur ein Motor wird versorgt

- 1 Der Motor wartet auf die Zuordnung.
- 2 Drücken Sie auf der Fernbedienung gleichzeitig 3 Sekunden auf  $\wedge$  und  $\vee$ , bis die rote Kontrollleuchte aufleuchtet. Loslassen.  
*Bei Erkennung des Motors leuchtet die Kontrollleuchte kurz grün auf.*



- 3 Nach einigen Sekunden schaltet sich der Rollladen 2-mal ein, um die Zuordnung zu bestätigen.  
Die Fernbedienung wurde zugeordnet und der Motor geht automatisch in die Betriebsart „Einstellung der Anschläge“ über.

#### 4.2.2 2. Fall : Mehrere Motoren werden versorgt

- 1 Drücken Sie auf der Fernbedienung gleichzeitig 3 Sekunden lang auf  $\wedge$  und  $\vee$ , bis die rote Kontrollleuchte aufleuchtet. Loslassen.  
*Die Fernbedienung sucht die verschiedenen Motoren.  
Die Kontrollleuchte blinkt (blitzt) rot und anschließend grün, bis ein neuer Motor erfasst wurde.*
- 2 Sobald die Kontrollleuchte langsam rot blinkt, drücken Sie so oft wie nötig auf  $\square$ , um den zuzuordnenden Motor auszuwählen.  
*Der entsprechende Rollladen bewegt sich 1-mal kurz.*
- 3 Sobald der Motor gefunden wurde, drücken Sie kurz auf  $\wedge$ .
- 4 Nach einigen Sekunden bewegt sich der Rollladen 2-mal kurz, um die Zuordnung zu bestätigen.
- 5 Um den Kopplungsmodus zu verlassen, 3 Sekunden auf  $\square$  drücken.  
Die Fernbedienung ist zugeordnet und der Motor schaltet automatisch in den Modus „Einstellen der Endlagen“ um.

## 4/ Erste Inbetriebnahme

### 4.3 Einstellung der Anschläge

Sind obere und untere Anschläge vorhanden, können Sie den AUTO-Modus verwenden. Der Motor erfasst seine Endlagen dann automatisch.

Ist kein oberer Anschlag und/oder keine automatische Verriegelung vorhanden, müssen Sie die Endlagen manuell festlegen.

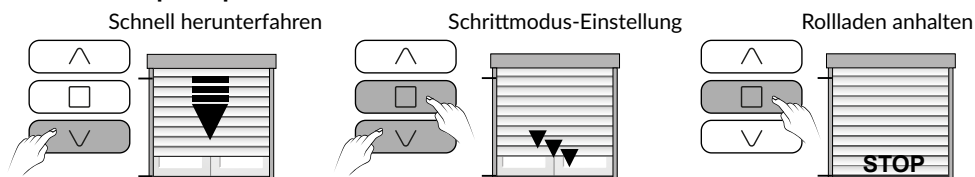
Mit Hilfe des Schrittmodus können Sie den Rollladen präzise in der gewünschten Position anhalten.

Die Fernbedienung darf nur einem einzigen Motor zugeordnet sein.

Sie haben mehrere Möglichkeiten zur Konfiguration der Anschläge :

- zwei automatische Anschläge
- 1 manueller Anschlag und 1 automatischer Anschlag
- 2 manuelle Anschläge (nicht mit der Einbruchsfunktion kombinierbar).

#### Funktionsprinzip



Für das schnelle Herunterfahren drücken Sie kurz die Taste  $\nabla$ , und lassen diese dann wieder los.

Für eine Einstellung im Schrittmodus drücken Sie kurz gleichzeitig die Tasten  $\nabla$  und  $\square$ , und lassen Sie diese dann wieder los.

Durch kurzes Drücken auf die Taste  $\square$  können Sie den Rollladen in der gewünschten Position anhalten.

Die Anschläge können in beliebiger Reihenfolge eingelernt werden.

Der erste Anschlag kann der obere oder der untere Anschlag sein.

Der Schrittmodus darf nicht für die Einstellung automatischer Anschläge verwendet werden (nur für manuelle Anschläge).

Es kann sein, dass sich der Rollladen beim Betätigen der Taste in die entgegengesetzte Richtung bewegt.

Der Motor korrigiert selbst die Drehrichtung, sobald die Anschläge eingestellt wurden.

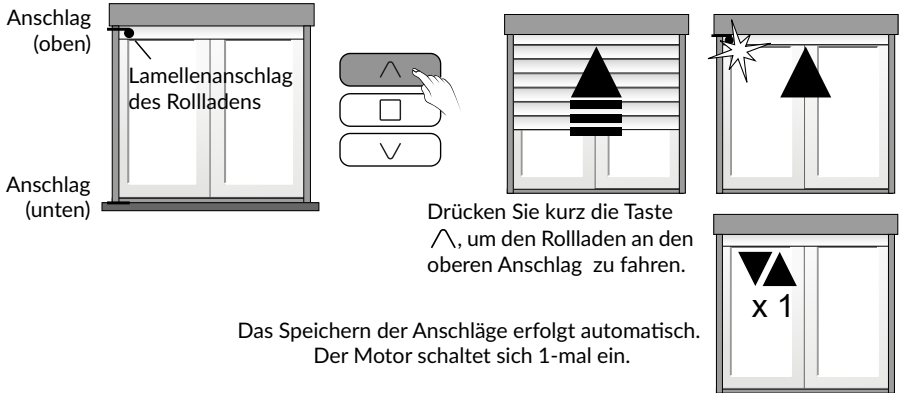
Sie können jedoch die Drehrichtung manuell umkehren. Drücken Sie kurz die Taste B auf der Unterseite der Fernbedienung, sodass die grüne LED blinkt, und drücken Sie dann gleichzeitig 3 Sekunden lang die Tasten Auf und Ab.

Wenn die Anzeige erlischt, ist die Drehrichtung umgekehrt.

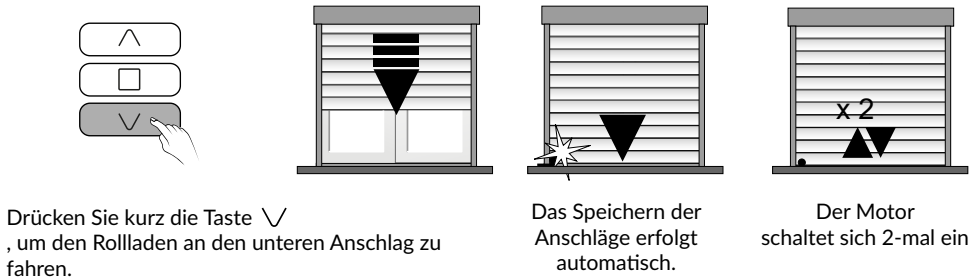
Wenn die Stromversorgung während der Einstellung der Anschläge unterbrochen wird, müssen Sie noch einmal von vorn beginnen. Nachdem Sie die Anschläge eingestellt haben, verlassen Sie den Transportmodus (siehe 4.1).

### 4.3.1 Speichern von zwei automatischen Anschlägen

#### ① Automatischer oberer Anschlag



#### ② Automatischer unterer Anschlag



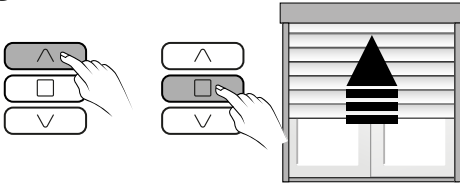
#### ③ Die Anschläge sind gespeichert, Transportmodus verlassen (siehe 4.1).

Beim nächsten Erreichen der Anschläge wird der Rollladen nicht mehr bis zur Blockierung hochgefahren. Der Motor fährt zurück, um zu gewährleisten, dass der Rollladen keinen Spannungen ausgesetzt wird.

## 4/ Erste Inbetriebnahme

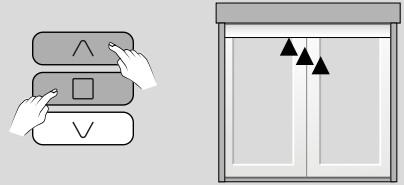
### 4.3.2 Speichern eines manuellen und eines automatischen Anschlags

#### 1 Positionieren Sie den Rollladen



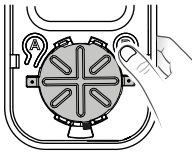
Drücken Sie die Taste  $\wedge$ , um den Rollladen in die gewünschte Position zu bringen. Drücken Sie anschließend auf  $\square$ , um den ihn anzuhalten (\*).

#### Schrittweiser Betrieb



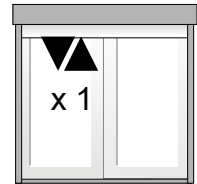
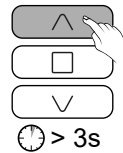
Für eine Einstellung im Schrittmodus drücken Sie kurz gleichzeitig die Tasten  $\wedge$  und  $\square$ , und lassen Sie diese dann wieder los.

#### 2 Speichern der Position des manuellen Anschlags (oben)



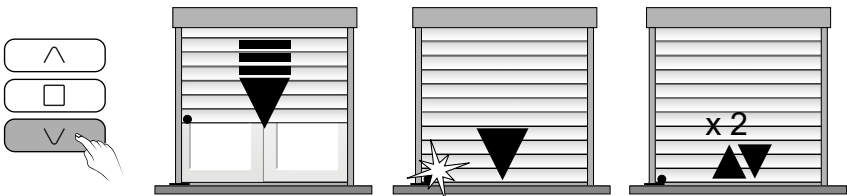
Drücken Sie kurz auf die Taste B, die sich unter der Vorderseite der Fernbedienung befindet (oder auf die Taste T2 für die Wandfernbedienung TYXIA 2331), damit die grüne Kontrollleuchte aufblinkt.

Drücken Sie dann ~3 Sekunden lang die Taste  $\wedge$ , bis sich der Motor kurz einschaltet.



Der Motor schaltet sich kurz ein

#### 3 Automatischer Anschlag



Drücken Sie die Taste  $\vee$ , um den Rollladen an den unteren Anschlag zu fahren.

Das Speichern der Anschläge erfolgt automatisch.

Der Motor schaltet sich 2-mal ein.

#### 4 Die Anschläge sind gespeichert, Transportmodus verlassen (siehe 4.1).

Beim nächsten Erreichen der Anschläge wird der Rollladen nicht mehr bis zur Blockierung hochgefahren.

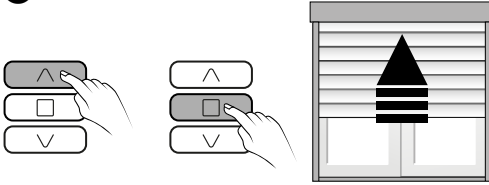
Der Motor fährt zurück, um zu gewährleisten, dass der Rollladen keinen Spannungen ausgesetzt wird.

(\*) Möglicherweise bewegt sich der Rollladen beim Betätigen der Taste in die entgegengesetzte Richtung. Die automatische Korrektur erfolgt nach dem Speichern der 2 Endlagen systematisch :

- durch 3 Sekunden langes Drücken auf  $\wedge$ , für den oberen Anschlag,
- durch 3 Sekunden langes Drücken auf  $\vee$ , für den unteren Anschlag, selbst wenn die Tasten invertiert sind.

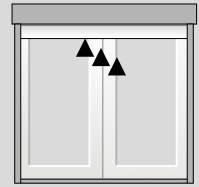
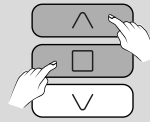
### 4.3.3 Speichern von zwei manuellen Anschlägen

#### 1 Positionieren Sie den Rollläden



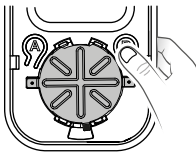
Drücken Sie die Taste  $\wedge$ , um den Rollläden in die gewünschte Position zu bringen. Drücken Sie anschließend auf  $\square$ , um den Rollläden anzuhalten (\*).

Schrittweiser Betrieb

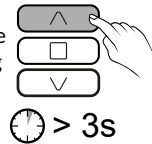


Für eine Einstellung im Schrittmodus drücken Sie kurz gleichzeitig die Tasten  $\wedge$  und  $\square$ , und lassen Sie diese dann wieder los.

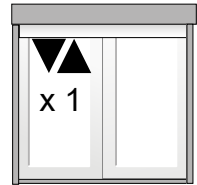
#### 2 Speichern der Position des 1. Anschlags (z. B. : manueller Anschlag oben)



Drücken Sie kurz auf die Taste B, die sich unter der Vorderseite der Fernbedienung befindet (oder auf die Taste T2 für die Wandfernbedienung TYXIA 2331), damit die grüne Kontrollleuchte aufblinkt.

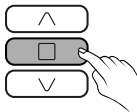
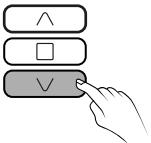


Drücken Sie dann ~3 Sekunden lang die Taste  $\wedge$ , bis sich der Motor kurz einschaltet. Der obere manuelle Anschlag wurde gespeichert.

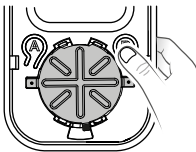
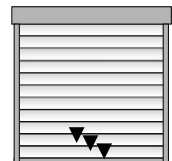
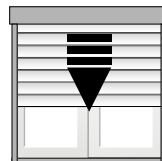


Der Motor schaltet sich kurz ein

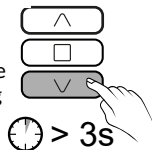
#### 3 Speichern der Position des 2. Anschlags (z. B. : manueller Anschlag unten)



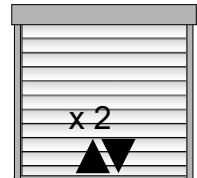
Drücken Sie die Taste  $\vee$ , um den Rollläden in die gewünschte Position zu fahren. Drücken Sie anschließend auf  $\square$ , um ihn anzuhalten.



Drücken Sie kurz auf die Taste B, die sich unter der Vorderseite der Fernbedienung befindet (oder auf die Taste T2 für die Wandfernbedienung TYXIA 2331), damit die grüne Kontrollleuchte aufblinkt.



Drücken Sie dann ~3 Sekunden lang die Taste  $\vee$ , bis sich der Motor kurz einschaltet. Der untere manuelle Anschlag wurde gespeichert.



Der Motor bestätigt die Speicherung des 2. Anschlags, indem er sich am Ende 2-mal einschaltet.

#### 4 Die Anschläge sind gespeichert, Transportmodus verlassen (siehe 4.1).

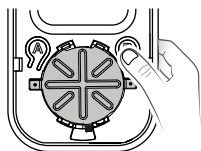
(\*) Möglicherweise bewegt sich der Rollläden beim Betätigen der Taste in die entgegengesetzte Richtung. Die automatische Korrektur erfolgt nach dem Speichern der 2 Endlagen systematisch :

- durch 3 Sekunden langes Drücken auf  $\wedge$ , für den oberen Anschlag,
- durch 3 Sekunden langes Drücken auf  $\vee$ , für den unteren Anschlag, selbst wenn die Tasten invertiert sind.

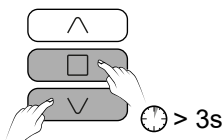
## 5/ Ändern der Anschläge

Vor der Änderung der Anschlagpositionen müssen diese zunächst gelöscht und dann wieder neu gespeichert werden.

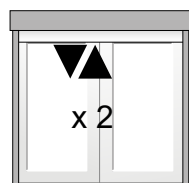
Löschen Sie diese wie folgt :



Drücken Sie kurz auf die Taste B, die sich unter der Vorderseite der Fernbedienung befindet (oder auf die Taste T2 für die Wandfernbedienung TYXIA 2331), damit die grüne Kontrollleuchte aufblinkt.



Drücken Sie auf dem Sender gleichzeitig mindestens 3 Sekunden lang auf die Tasten  $\vee$  und  $\square$ , bis die Kontrollleuchte aufblinkt.



Der Motor schaltet sich zweimal kurz ein.

Die Anschläge wurden gelöscht.

Der Abschnitt 4.3 „Einstellen der Anschläge“ erklärt, wie diese neu gespeichert werden können.

## 6/ Zuordnung eines anderen Senders

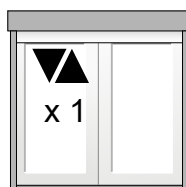
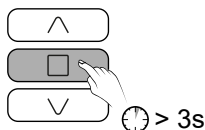
Der Motor wurde bereits einem Sender zugeordnet.

Sie können verschiedene Sender der X3D-Produktreihe (TYDOM-App, weitere Fernbedienung, ...) der Auf-/Ab-Funktion des Motors zuordnen.

Anzahl der Sender, die zugeordnet werden können: maximal 16

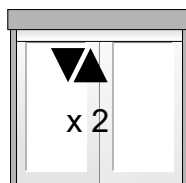
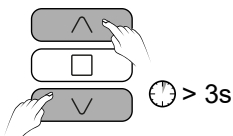
Nähere Hinweise zum Zuordnen der Sender finden Sie auch in den Anleitungen der betreffenden Geräte.

Drücken Sie auf dem bereits zugeordneten Sender gleichzeitig mindestens 3 Sekunden lang auf die Taste  $\square$ , bis sich der Motor kurz einschaltet.



**Bestätigen Sie am zuzuordnenden Sender**  
(z. B. : neue Fernbedienung)

Drücken Sie auf der neuen Fernbedienung mindestens 3 Sekunden lang gleichzeitig auf die Tasten  $\vee$  und  $\wedge$ , bis die Kontrollleuchte aufleuchtet.




Die neue Fernbedienung ist dem Motor zugeordnet.

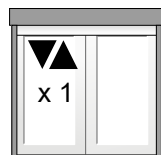
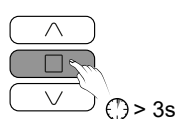
Der Motor schaltet sich zweimal kurz ein.

Das Setzen eines Motors in den Zuordnungsmodus ist auch über die Anwendung möglich (Menü Einstellungen, «Meine Produkte»).

## 7/ Direkte Zuordnung eines Rauchmelders zum Motor

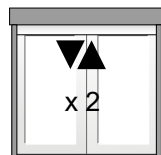
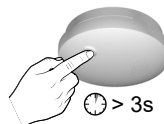
Sie möchten die Rollläden bei Rauchererkennung automatisch hochfahren.

Drücken Sie auf dem bereits zugeordneten Sender gleichzeitig mindestens 3 Sekunden lang auf die Taste , bis sich der Motor kurz einschaltet.



DE

Drücken Sie 3 Sekunden die Taste des Melders.  
Der Motor schaltet sich zweimal kurz ein.



Das Setzen eines Motors in den Zuordnungsmodus ist auch über die Anwendung möglich (Menü Einstellungen, «Meine Produkte»).

## 8/ Hinderniserkennung

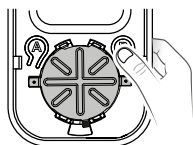
Die Motoren der TYMOOV-Reihe sehen eine integrierte Hinderniserkennungsfunktion vor, die den Mechanismus des Rollladens komplett schützt.  
Blockiert der Motor aufgrund eines Hindernisses, fährt er um ungefähr 15 cm hoch.  
Die Hinderniserkennung wird nur im Falle einer Speicherung der Anschläge durchgeführt.

### 8.1 Einstellung des Typs der Hinderniserkennung

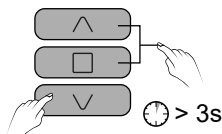
Sie haben die Möglichkeit, zwei Erfassungsmodi auszuwählen :

- **Hinderniserkennung Protect+** : (Standardmodus), erweiterte Hinderniserkennung, die ein Abrollen des Rollladens im Kasten verhindert.
- **Hinderniserkennung Basic** : Hinderniserkennung mit Abrollen des Rollladens im Kasten.

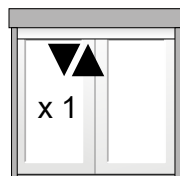
Gehen Sie folgendermaßen vor, um den Typ der Erfassung auszuwählen :



Drücken Sie kurz auf die Taste B, die sich unter der Vorderseite der Fernbedienung befindet (oder auf die Taste T2 für die Wandfernbedienung TYXIA 2331), damit die grüne Kontrollleuchte aufblinkt.



Drücken Sie auf dem Sender gleichzeitig mindestens 3 Sekunden lang auf die Tasten  $\nabla$   $\square$  und  $\wedge$ , bis die Kontrollleuchte aufleuchtet.

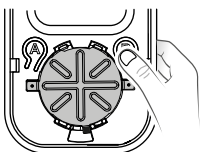


Der Motor schaltet sich kurz ein :  
1-mal = Erfassung Protect+ (Standardeinstellung)  
2-mal = Erfassung Basic

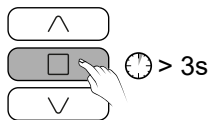
Wiederholen Sie die oben aufgeführten Schritte, um den Modus zu wechseln.

### 8.2 Einstellung der Empfindlichkeit der Hinderniserkennung im Erkennungsmodus Basic (ausschließlich in diesem Modus)

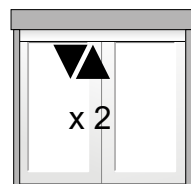
Im Falle der fehlerhaften Hinderniserkennung (z. B. verschiedene Reibungen) kann die Empfindlichkeit dieses Systems gesenkt werden.



Drücken Sie kurz auf die Taste B, die sich unter der Vorderseite der Fernbedienung befindet (oder auf die Taste T2 für die Wandfernbedienung TYXIA 2331), damit die grüne Kontrollleuchte aufblinkt.



Drücken Sie auf dem Sender mindestens 3 Sekunden lang auf die Taste  $\square$ , bis die Kontrollleuchte aufleuchtet.



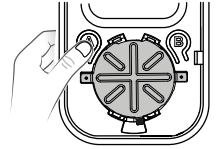
Der Motor schaltet sich kurz ein :  
1-mal = hohe Empfindlichkeit (Standardeinstellung)  
2-mal = niedrige Empfindlichkeit

Wiederholen Sie die oben aufgeführten Schritte, um den Modus zu wechseln.

## 9/ Löschung einer oder mehrerer Zuordnungen

### 9.1 Löschung der Zuordnung der Fernbedienung zum Motor

- Nehmen Sie die Vorderseite der Fernbedienung ab.
- Drücken Sie auf die Taste A (oder die Taste T1 für die Wandfernbedienung TYXIA 2331). *Die rote Kontrollleuchte blinkt (Blinklicht).*
- Drücken Sie mehrmals auf  , um den zu löschenden Motor einzuschalten.
- Drücken Sie die Taste  . *Der Motor schaltet sich kurz ein*
- Drücken Sie die Taste A, um das Menü zu verlassen.



DE

### 9.2 Zurücksetzung der Fernbedienung

- Nehmen Sie die Vorderseite der Fernbedienung ab.
  - Drücken Sie auf die Taste A (oder die Taste T1 für die Wandfernbedienung TYXIA 2331). *Die rote Kontrollleuchte blinkt (Blinklicht).*
  - Drücken Sie 3 Sekunden lang gleichzeitig die Tasten  und  . *Der Motor schaltet sich kurz ein*
  - Drücken Sie auf die Taste A (oder die Taste T1 für die Wandfernbedienung TYXIA 2331), um den Modus zu verlassen.
- Alle der Fernbedienung zugeordneten Motoren wurden gelöscht.

## 10/ Zwischenstellungen

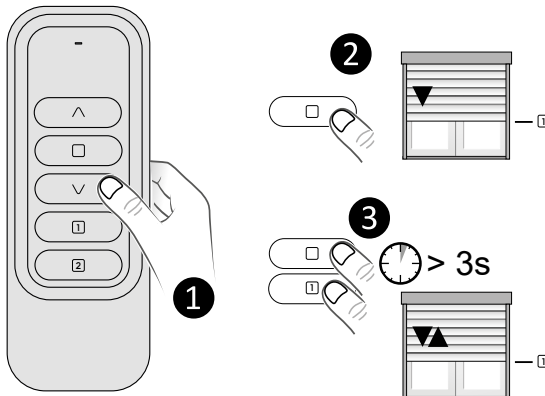
Sie können bis zu 2 Zwischenstellungen speichern :  1 und  2.

- 1  2 Fahren Sie den Rollladen in die gewünschte Position.
- 3 Drücken Sie 3 Sekunden lang auf  1 +  oder  2 +  , um die Position zu speichern.

Die Kontrollleuchte der Fernbedienung leuchtet rot, dann grün, wenn der Empfänger die Informationen erhalten hat.

Der Rollladen schaltet sich kurz ein, um die Speicherung zu bestätigen.

Lassen Sie die Taste wieder los.



# 11/ Zuordnen mit einer Alarmzentrale

Die Zuordnung des Motor an eine Alarmzentrale ermöglicht :

- die Funktion Einbruchschutz (Rollläden wird von Hand angehoben),
- die Übertragung des Ein- und Ausschaltens der Überwachung.

## 11.1 Zuordnung des Funkmotors



Die Einbruchmeldung funktioniert nur, wenn der untere Anschlag automatisch verriegelt wurde.

Die Überwachung des Modus Einbruchssicherung ist nur aktiv, wenn die Alarmzentrale scharfgeschaltet und der Rollladen geschlossen ist.

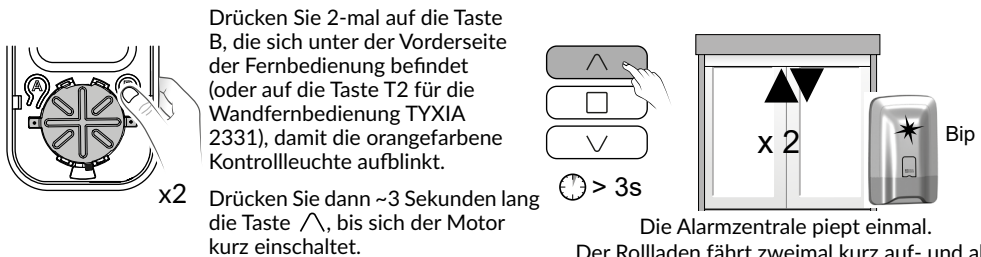
Es ist zwingend notwendig, die korrekte Zuordnung des Motors zur Alarmzentrale zu bestätigen.

### 1 Versetzen Sie die Alarmzentrale in den Modus „Produkt hinzufügen“



Versetzen Sie die Alarmzentrale in den Wartungsmodus und anschließend in den Modus „Produkt hinzufügen“.

### 2 Zuordnen des Modus Einbruchssicherung zur Alarmzentrale



Drücken Sie 2-mal auf die Taste B, die sich unter der Vorderseite der Fernbedienung befindet (oder auf die Taste T2 für die Wandfernbedienung TYXIA 2331), damit die orangefarbene Kontrollleuchte aufblinkt.

x2 Drücken Sie dann ~3 Sekunden lang die Taste  $\wedge$ , bis sich der Motor kurz einschaltet.

Die Alarmzentrale piept einmal.

Der Rollladen fährt zweimal kurz auf- und ab.

### 3 Verlassen der Modi „Produkt hinzufügen“ und „Wartung“



Drücken Sie kurz auf die OFF-Taste der Fernbedienung.

Ihre Kontrollleuchte leuchtet rot und anschließend grün, um den Vorgang zu bestätigen.

Die Kontrollleuchte der Alarmzentrale blinkt.

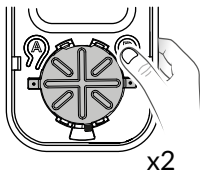
Drücken Sie erneut auf die OFF-Taste der Fernbedienung.

Die Kontrollleuchte leuchtet rot und anschließend grün, um somit den Vorgang zu bestätigen.

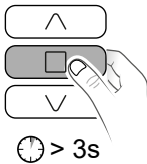
Die Alarmzentrale piept zweimal und ihre Kontrollleuchte erlischt.

## 11.2 Festlegen der Betriebsart des Motors


	Einschalten der Alarmanlage	Ausschalten der Alarmanlage
Betriebsart 1 (Standardeinstellung).	Der Rollladen wird geschlossen	Der Rollladen bleibt in Position
Betriebsart 2	Der Rollladen wird geschlossen	Der Rollladen wird geöffnet
Betriebsart 3	Der Rollladen bleibt in Position	Der Rollladen bleibt in Position

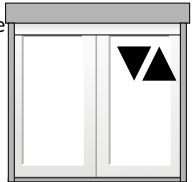


x2



➊ Drücken Sie 2-mal auf die Taste B, die sich unter der Vorderseite der Fernbedienung befindet (oder auf die Taste T2 für die Wandfernbedienung TYXIA 2331) damit die orangefarbene Kontrollleuchte aufblinkt.

➋ Drücken Sie dann ~3 Sekunden lang die Taste , damit sich der Motor kurz einschaltet.  
 Der Motor schaltet sich 1-mal ein : Betriebsart 1  
 Der Motor schaltet sich 2-mal ein : Betriebsart 2  
 Der Motor schaltet sich 3-mal ein : Betriebsart 3





Um von einer Betriebsart zur anderen zu wechseln, wiederholen Sie die Vorgänge ➊ und ➋.

Der Motor schaltet sich kurz ein.

## 12/ Sie haben Ihre Fernbedienung verloren oder sie funktioniert nicht

Mit diesen Verfahren kann der Motor in den Modus Zuordnung eines neuen Bedienelements (Tyxia 1701,1716, 2331 etc.) gebracht werden, falls die Fernbedienung des betroffenen Motors verloren wurde oder nicht mehr funktioniert.

### Auf der neuen Fernbedienung:

- Drücken Sie 2-mal auf die Taste B des TYXIA 1701/1716, die sich unter der Vorderseite der Fernbedienung befindet (oder auf die Taste T2 für die Wandfernbedienung TYXIA 2331), damit die orangefarbene Kontrollleuchte aufblinkt.
- Drücken Sie 3 Sekunden lang auf  und , bis die Kontrollleuchte aufhört zu blinken.

### Sie haben 2 Minuten Zeit, um die folgenden Maßnahmen durchzuführen:

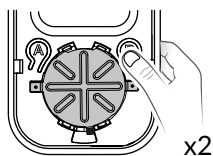
Ziehen Sie den Netzstecker der Versorgungsbatterie des Motors, warten Sie zwischen 20 Sekunden und 1 Minute, und schließen Sie die Batterie dann wieder an. Der Motor gibt eine Bestätigung.

- Ordnen Sie die neue Fernbedienung dem Motor zu (siehe Kapitel 4.2).

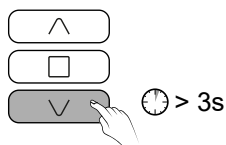
## 13/ Zurücksetzen auf die Werkseinstellungen


Beim Zurücksetzen auf die Werkseinstellungen werden alle Programme und Zuordnungen gelöscht.

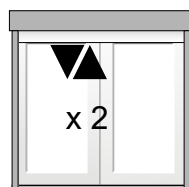
Hierfür darf die Fernbedienung nur einem einzigen Motor zugeordnet sein.



Drücken Sie 2-mal auf die Taste B, die sich unter der Vorderseite der Fernbedienung befindet (oder auf die Taste T2 für die Wandfernbedienung TYXIA 2331), damit die orangefarbene Kontrollleuchte aufblinkt.



Drücken Sie mindestens 3 Sekunden lang auf die Taste , bis die rote Kontrollleuchte aufleuchtet.



Der Motor schaltet sich zweimal kurz ein. Anschließend schaltet sich der Motor 1-mal ein, um zu signalisieren, dass er auf die Zuordnung wartet.

Alle Einstellungen und Zuordnungen des Motors wurden gelöscht.

- **Falls der Motor nicht funktioniert:**

- Prüfen Sie anhand der Abbildungen im Kapitel „Anschluss“, ob die Verkabelung korrekt ist.
- Prüfen Sie, ob sich der Motor im Wärmeschutzmodus befindet. Warten Sie in diesem Fall einige Minuten, bis sich der Motor abgekühlt hat.
- Prüfen Sie, ob ein Fehler bei der Endlagenjustierung vorliegt und führen Sie die Einstellung erneut aus.

- **Ich kann meine Fernbedienung nicht zuordnen:**

Mein Motor hat auf Extra Low Power umgeschaltet. Trennen Sie die Batterie und das Solarpanel vom Motor. Halten Sie die Trennung der Verbindung für mehr als 90 Sekunden aufrecht. Schließen Sie die Batterie und das Solarpanel wieder an den Motor an. Der Motor schaltet sich 1 Mal ein. Der Zuordnungsmodus wird erneut gestartet.

- **Der Motor reagiert nicht auf die Befehle der Fernbedienung:**

- Vergewissern Sie sich, dass die verwendete Fernbedienung mit dem Motor Tymoov Solar kompatibel ist. - Wenn der Motor zum ersten Mal angeschlossen wurde, wird er sich nach 72 Std. automatisch in den Standby-Modus versetzen: Er ist im „Transportmodus“.

Für eine normale Verwendung ist es erforderlich, diese Betriebsart zu deaktivieren (siehe Abschnitt 4.1).

- **Die Anschläge werden nicht eingehalten:**

- Prüfen Sie die mechanischen Bestandteile des Systems (Stabilisierung, Spiel, Verformungen, etc.)
- Prüfen Sie, ob ein Fehler bei der Einstellung der Endkontakte vorliegt und stellen Sie diese neu ein.

- **Die grüne Kontrollleuchte blinkt nach kurzem Drücken der Taste B des TYXIA 1701/1716 (oder der Taste T2 für die Wandfernbedienung TYXIA 2331) nicht auf.**

- Der Fernbedienung wurden mehrere Motoren zugeordnet.

Sie haben in diesem Fall somit keinen Zugriff auf die Einstellungsmodi.

Um die Einstellungen vornehmen zu können, darf die Fernbedienung nur einem einzigen Motor zugeordnet sein.

- **Bei niedrigem Batteristand.**

- Wenn die Batterie einen niedrigen Ladestand erreicht, wird der letzte Befehl nur das Hochfahren des Rollladens ermöglichen.

Ein vollständiges Wiederhochfahren kann durch langes Drücken von über 3 Sekunden erreicht werden.

Anschließend muss eine Wiederaufladung der Batterie erfolgen (Ladegerät Ref. 6357034).

- Wenn der Motor (aufgrund eines zu geringen Ladezustands) nicht auf einen Befehl zum Herunterfahren reagieren sollte, müssen Sie mit der Wiederaufladung der Batterie fortfahren.

- Es sind 2 Batterieaufladungen pro Jahr zulässig.

Bei mehr als 2 wird der Austausch der Batterie erforderlich sein.

- Der Betrieb des Motors mit einem DFR wird auch bei einem zu niedrigen Ladezustand gewährleistet, sofern die Batterie dies zulässt.

- Über die Tydom-App können Sie eine Batterieladezustandsanzeige ablesen.

**ES** Manual de instrucciones disponible en formato digital.

Para poder descargarlo, escanear el código QR.

**NL** Er is een digitale handleiding beschikbaar.

Scan de QR-code om deze te downloaden.

**PL** Dostępna jest instrukcja w formie cyfrowej.

Aby ją pobrać, należy zeskanować kod QR.



CE



**HTS System AG** [www.deltadore.com](http://www.deltadore.com)

Bösch 63, CH-6331 Hünenberg

Tel: +41 41 798 00 98

[www.htsag.ch](http://www.htsag.ch) [info@htsag.ch](mailto:info@htsag.ch)

02/25



2705452 Rev.05